



HRVATSKI SABOR
Odbor za izbor, imenovanja
i upravne poslove
KLASA: 021-17/21-18/12
URBROJ: 6521-18-21-02
Zagreb, 11. studenoga 2021.

PREDSJEDNIKU HRVATSKOGA SABORA

Na temelju članka 105., članka 161. stavka 1. i članka 273. Poslovnika Hrvatskoga sabora, Odbor za izbor, imenovanja i upravne poslove Hrvatskoga sabora podnosi Hrvatskom saboru

**PRIJEDLOG ODLUKE O RAZRJEŠENJU I IMENOVANJU PREDSJEDNIKA I
ČLANOVA ODBORA ZA DODJELU NAGRADE FAUST VRANČIĆ**

Navedeni prijedlog odluke Odbor za izbor, imenovanja i upravne poslove Hrvatskoga sabora utvrdio je na 19. sjednici, održanoj 11. studenoga 2021., elektroničkim putem.

Za izvjestitelja koji će na sjednici Hrvatskoga sabora obrazložiti navedeni prijedlog odluke, Odbor je odredio Nadu Murganić, predsjednicu Odbora.

Prilog: prijedlog odluke
s obrazloženjem


PREDSJEDNICA ODBORA

Nada Murganić

PRIJEDLOG ODLUKE O RAZRJEŠENJU I IMENOVANJU PREDSEDNIKA I ČLANOVA ODBORA ZA DODJELU NAGRADE FAUST VRANČIĆ

Na temelju članka 81. Ustava Republike Hrvatske („Narodne novine“, br. 85/10. - pročišćeni tekst i 5/14. – Odluka Ustavnog suda Republike Hrvatske), Hrvatski sabor je na sjednici održanoj _____ 2021. godine donio

ODLUKU O RAZRJEŠENJU I IMENOVANJU PREDSEDNIKA I ČLANOVA ODBORA ZA DODJELU NAGRADE FAUST VRANČIĆ

I.

Razrješuju se dužnosti

- **predsjednik Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić**
prof. dr. sc. ZDENKO KOVAČIĆ

- **članovi Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić**

doc. dr. sc. IVAN URODA
VLADO LENDVAJ, univ.bacc.
NIKOLA DMITROVIĆ, prof. mentor
prof. dr. sc. ANTE MARKOTIĆ
DUBRAVKO DIKLIĆ, dipl. ing.
akademik ŽELJKO REINER

II.

U Odbor za dodjelu Nagrade Faust Vrančić imenuju se

- **za predsjednika**
prof. dr. sc. ZDENKO KOVAČIĆ

- **za članove**

prof. dr. sc. BOŽIDAR MATIJEVIĆ
NIKOLA DMITROVIĆ, prof. mentor
DRAGAN PAVELIN, dipl. ing.
MARKO ILIJAŠEV, dipl. ing.
prof. dr. sc. ANTE MARKOTIĆ
mr. sc. MARKO PAVIĆ

III.

Ova odluka objavit će se u „Narodnim novinama“, a stupa na snagu danom donošenja.

O b r a z l o ž e n j e

Uz točku I. i II.

U članku 39. Zakona o tehničkoj kulturi („Narodne novine“, br. 76/93., 11/94. i 38/09. – u daljnjem tekstu: Zakon), propisano je da Odbor za dodjelu Nagrade Faust Vrančić ima predsjednika i šest članova koje imenuje Hrvatski sabor iz reda istaknutih djelatnika u tehničkoj kulturi na prijedlog ministra znanosti, obrazovanja i sporta. Jednog od članova Odbora imenuje se iz reda članova Odbora za obrazovanje, znanost i kulturu Hrvatskoga sabora.

Sukladno navedenom, Odlukom o razrješenju predsjednika i članova Odbora, prestanku mandata člana Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić i imenovanju predsjednika i članova Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić („Narodne novine“, br. 107/17.) za predsjednika Odbora imenovan je prof. dr. sc. Zdenko Kovačić, a za članove: doc. dr. sc. Ivan Uroda, Vlado Lendvaj, univ. bacc., Nikola Dmitrović, prof. mentor, prof. dr. sc. Ante Markotić, Dubravko Diklić, dipl. ing., te akademik Željko Reiner, član Odbora za obrazovanje, znanost i kulturu Hrvatskoga sabora.

Predsjednik Hrvatskoga sabora uputio je Odboru dopis KLASA: 021-13/21-06/12, URBROJ: 65-21-01 od 4. studenoga 2021. s prijedlogom za razrješenje i imenovanje predsjednika i članova Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić iz reda istaknutih djelatnika u tehničkoj kulturi, koji je predsjedniku Hrvatskoga sabora 22. listopada 2021. dostavilo Ministarstvo znanosti i obrazovanja sukladno odredbi članka 39. Zakona o tehničkoj kulturi.

Dopisom KLASA: 021-13/21-06/11, URBROJ: 533-21-01 od 3. studenoga 2021. Ministarstvo znanosti i obrazovanja predlaže da se razriješe dužnosti dosadašnji članovi Odbora imenovani Odlukom o razrješenju predsjednika i članova Odbora, prestanku mandata člana Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić i imenovanju predsjednika i članova Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić („Narodne novine“, br. 107/17.) te da se u Odbor za dodjelu Nagrade Faust Vrančić imenuju: prof. dr. sc. Zdenko Kovačić, za predsjednika, a za članove prof. dr. sc. Božidar Matijević, Nikola Dmitrović, prof. mentor, Dragan Pavelin, dipl. ing., Marko Ilijašev, dipl. ing., prof. dr. sc. Ante Markotić.

Sukladno članku 39. Zakona Odbor za obrazovanje, znanost i kulturu Hrvatskoga sabora dopisom od 15. listopada 2021. predložio je da se iz reda članova Odbora za obrazovanje, znanost i kulturu Hrvatskoga sabora za člana Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić imenuje mr. sc. Marko Pavić.

Odbor za izbor, imenovanja i upravne poslove Hrvatskoga sabora je na 19. sjednici održanoj 11. studenoga 2021., bez rasprave, sukladno članku 105., članku 161. stavku 1. i članku 273. Poslovnika Hrvatskoga sabora jednoglasno utvrdio ovaj Prijedlog odluke s obrazloženjem, koji podnosi Hrvatskom saboru.

Uz točku III.

Određuje se objava i stupanje na snagu ove Odluke.

KLASA: 021-13/21-06/12

URBROJ: 6521-18-21-03

Zagreb, 11. studenoga 2021.

Životopis Zdenko Kovačić

OSOBNI PODATCI

Ime i prezime **Zdenko Kovačić**
Titula Prof.dr.sc.
Godina i ustanova stjecanja doktorata 1993., Fakultet elektrotehnike i računarstva
Adresa
Telefon + 385
Telefaks + 385
E-adresa zdenko.kovacic@fer.hr
Osobna mrežna stranica <https://www.fer.unizg.hr/zdenko.kovacic>
Državljanstvo
Datum i mjesto rođenja

RADNO ISKUSTVO¹ (KRONOLOŠKI*)

Datumi (od – do) 1982 - 1985
Ustanova zaposlenja Elektrotehnički institut "Rade Končar"
Naziv radnog mjesta Razvojni inženjer
Područje rada Razvoj sustava mikroprocesorskog upravljanja
Automatsko upravljanje elektromotornih pogona i generatora

Datumi (od – do) 1985 -1996
Ustanova zaposlenja Fakultet elektrotehnike i računarstva, Sveučilište u Zagrebu
Naziv radnog mjesta Asistent
Područje rada Održavanje auditornih i laboratorijskih vježbi, vođenje diplomskih radova
Automatsko upravljanje sustavima

Datumi (od – do) 1996 - 2001
Ustanova zaposlenja Fakultet elektrotehnike i računarstva, Sveučilište u Zagrebu
Naziv radnog mjesta Docent
Područje rada Predavanja i vježbe, vođenje znanstvenih i stručnih projekata
Automatsko upravljanje sustavima, robotika

Datumi (od – do) 2001 - 2006
Ustanova zaposlenja Fakultet elektrotehnike i računarstva, Sveučilište u Zagrebu
Naziv radnog mjesta Izvanredni profesor
Područje rada Predavanja, vođenje magistarskih radova, vođenje znanstvenih i stručnih projekata, predstojnik Zavoda za automatiku i računalno inženjerstvo
Automatsko upravljanje sustavima, robotika

Datumi (od – do) 2006 - 2011
Ustanova zaposlenja Fakultet elektrotehnike i računarstva, Sveučilište u Zagrebu
Naziv radnog mjesta Redoviti profesor
Područje rada Predavanja, vođenje doktorskih i magistarskih radova, vođenje znanstvenih i stručnih projekata, predstojnik Zavoda za automatiku i računalno inženjerstvo, voditelj Laboratorija za robotiku i inteligentne sustave upravljanja

Datumi (od – do) 2011 - danas

^{1,2,3} Molimo po potrebi dodajte redove kako biste unijeli sve podatke

* sve podatke u dokumentu navesti kronološki - od najnovijeg prema najstarijem

Ustanova zaposlenja Fakultet elektrotehnike i računarstva, Sveučilište u Zagrebu
Naziv radnog mjesta Redoviti profesor u trajnom zvanju
Područje rada Predavanja, vođenje doktorskih i magistarskih radova, vođenje znanstvenih i stručnih projekata, voditelj Laboratorija za robotiku i inteligentne sustave upravljanja

ŠKOLOVANJE² (KRONOLOŠKI)

Datum 1977-1981 – dodiplomski studij
Mjesto Zagreb
Ustanova Fakultet elektrotehnike i računarstva
Zvanje Diplomirani inženjer elektrotehnike

Datum 1982-1987 – poslijediplomski magistarski studij
Mjesto Zagreb
Ustanova Fakultet elektrotehnike i računarstva
Zvanje Magistar znanosti iz područja elektrotehnike

Datum 1993
Mjesto Zagreb
Ustanova Fakultet elektrotehnike i računarstva
Zvanje Doktor znanosti iz područja elektrotehnike

USAVRŠAVANJE (KRONOLOŠKI)

Godina 1989 (1 mjesec)
Mjesto Moskva, SSSR
Ustanova Moskovski energetska institut (MEI)
Područje Automatika

Godina 1990-1991 (1 godina)
Mjesto Blacksburg, Virginia, SAD
Ustanova Virginia Polytechnic Institute and State University
Područje Automatika

Godina 2004 (1 mjesec)
Mjesto Bratislava, Slovačka
Ustanova Slovak University of Technology
Područje Automatika

MATERINSKI JEZIK Hrvatski

ENGLISKI JEZIK

Govori Izvršno
Piše Izvršno
Čita Izvršno

JEZICI

DRUGI STRANI JEZICI³

Jezik NJEMAČKI JEZIK
Govori Osnovno
Piše Osnovno
Čita Dobro

ZNANSTVENI I DRUGI PROJEKTI

(KRONOLOŠKI; VOĐENJE I SUDJELOVANJE; IZVOR FINANCIRANJA)

Međunarodni projekti:

Voditelj:

1. "Fast Self-Organizing Fuzzy Control of Nonlinear High-Order Systems", The Foundation for Promotion of Automation Technology (PAAT), Fanuc Ltd., Japan, 1996.
2. "Integrated Process and Robot Control ", Sitek s.p.a., Italy, 1998/99.
3. "Implementation of Matrix Model Based Dispatching Algorithms on the Laboratory Model of FMS", The Foundation for Promotion of Automation Technology (PAAT), Fanuc Ltd., Japan, 1999.
4. "Integrated Process and Robot Control ", Sitek s.p.a., Italy, 1999/2000.
5. "Integrated Process and Robot Control ", Sitek s.p.a., Italy, 2000/2001.
6. "Integrated Process and Robot Control ", Sitek s.p.a., Italy, 2001/2002.
7. "Integrated Process and Robot Control ", Sitek s.p.a., Italy, 2003.
8. "Automated Guided Vehicle Control", Sitek s.p.a., Italy, 2003.
9. "Multi-AGV Control System", Sitek s.p.a., Italy, 2004/2005.
10. "Virtual and Remote Motion Control Lab", Sitek s.p.a., Italy, 2005-.
11. "Autonomous mobile sensor platform for closed space surveillance and cleaning", Sitek s.p.a., Italy, 2005-2007.
12. "Estimation and Control for Safe Wireless High Mobility Cooperative Industrial Systems (EC-SAFEMOBIL) – FP7 IP Project, 2011-2016 (voditelj radnog paketa).
13. "Centre of Research Excellence for Advanced Cooperative Systems (ACROSS)", FP7 SSA Project, 2011-2015.
14. Advanced evolutionary learning based methods for optimal characterisation of non-linear aftertreatment technologies (ADELE), Ford Motor Company, 2016-2019.
15. Software modules for SLAM, Navigation and Mapping, Phoenix LIDAR Systems, 2017-2020.
16. COST action CA19104 - Advancing Social inclusion through Technology and Empowerment (a-STEP), 04/2020-04/2024.

Suradnik:

1. DATACROSS, Advanced methods and technologies for data science and cooperative systems, 2017-2022.
2. AEROTWIN, H2020-WIDESPREAD-05-2017-Twinning, Twinning coordination action for spreading excellence in Aerial Robotics, 2018-2021.
3. H2020 projekt „Energy aware Building Information Modelling (BIM) Cloud Platform in a COst-effective Building RENovation Context“ (ENCORE), 2018-2021.
4. Aerial-Core, H2020 ICT-10-2019-2020: Robotics Core Technology, AERIAL COgnitive integrated multi-task Robotic system with Extended operation range and safety, 2019-2023.
5. EU H2020 TEAMING, Project no. 763565. „ACROSS - Centre of Excellence for Autonomous and Cooperative Robotic Systems“, 2017-2018.
6. EU FP7 ICT Project no. 601074 "ASSISI - Animal and robot Societies Self-organise and Integrate by Social Interaction", 2013-2018.
7. EU H2020 Project no. 640967 „subCULTron – Submarine Cultures Perform Long-Term Robotic Exploration of Unconventional Environmental Niches,“ 2015-2019.

Hrvatski projekti:

1. 036042 "Integrirano upravljanje robotiziranim postrojenjima", Ministarstvo znanosti i tehnologije RH, 1999-2002.
2. "Napredno upravljanje industrijskim postrojenjima - Sustav za upravljanje strojem za proizvodnju papira", EXOR- Informatički inženjering d.o.o., Zagreb, 1999.
3. 00-2 "Projektiranje fleksibilnih proizvodnih sustava primjenom virtualnih modela i Interneta", Ministarstvo znanosti i tehnologije RH, 2000/2001.
4. "Implementacija neizrastog regulatora razine kondenzata u KTE Jertovec", HEP, 2001/2002.
5. 2001-020 "Informatički sustav za kontrolirani uzgoj riba na ribnjačarstvima putem Interneta", Ministarstvo znanosti i tehnologije RH, 2001/2002.
6. 036044 "Integrirano upravljanje robotiziranim postrojenjima", Ministarstvo znanosti i tehnologije RH, 2002-2004.
7. 2002-015 "Informatički sustav za vođenje autonomnog inteligentnog robota", Ministarstvo znanosti i tehnologije RH, 2002/2003.
8. "Upravljanje mobilnim robotima za potrebe razminiranja", DOK-ING d.o.o., Zagreb, 2002.
9. "Napredno upravljanje industrijskim postrojenjima - Sustav za upravljanje hladnim valjačkim stanom u TLM Šibenik", EXOR- Informatički inženjering d.o.o., Zagreb, 2002.
10. "Upravljanje meteorološkim radarskim antenama", Suprem d.o.o., Zagreb, 2003.
11. "Ekspertni sustav za nadzor i upravljanje putem Interneta u ribnjačarstvu Riba d.d. - Garešnica", Riba d.d., Garešnica 2003/2004.
12. "Napredno upravljanje industrijskim postrojenjima - Sustav upravljanja ventilacijom tunela Učka", EXOR- Informatički inženjering d.o.o., Zagreb, 2005.
13. „Sustav upravljanja troosnog manipulatora za inspekciju cijevi parogeneratora u nuklearnoj elektrani“, HRID-NDT d.o.o., Zagreb, 2006.
14. 036-0363078-3017 „Upravljanje robotskim sustavima u složenim okruženjima“, Ministarstvo znanosti, obrazovanja i športa RH, 2007/2014.
15. „Interaktivni simulator za sustave upravljanja vatrogasnim vozilima Ziegler“, Ziegler d.o.o., Zagreb, 2007.
16. „Istraživački robot za vatrogasne jedinice“, Nacionalna zaklada za znanost, visoko školstvo i

- tehnologijski razvoj RH i HRID-NDT d.o.o., Zagreb, 2008-2010.
17. „Sustav upravljanja manipulatora za inspekciju reaktorske posude u nuklearnoj elektrani“, HRID-NDT d.o.o., Zagreb, 2008-2009.
 18. „Upravljanje robotom za hidrodinamičku obradu betonskih i metalnih površina“, BICRO-IRCRO i Inteco d.o.o., Zagreb, 2009-2010.
 19. „Upravljanje manipulatorom za ultrazvučnu inspekciju varova glavne pumpe u nuklearnoj elektrani tipa VVER-1200“, HRID-NDT d.o.o., Zagreb, 2013.
 20. „Upravljačka podrška SGIS-D manipulatora za ispitivanje cijevi parogeneratorske“, HRID-NDT d.o.o., Zagreb, 2013.
 21. „Upravljanje RPV manipulatorom za ispitivanje reaktorske posude VVER-1200“, HRID-NDT d.o.o., Zagreb, 2013.
 22. „Upravljanje robotom R-JET 111 za uzdužno hidrodinamičko čišćenje dvokilometarskog kanala za dovod rashladne morske vode u TE Plomin“, Inteco d.o.o., Zagreb, 2013.
 23. „Automatsko kalibriranje mape za lokalizaciju bez markera (AMaCal)“, BICRO-PoC6, Zagreb, 2016-2017.
 24. „Autism Diagnostic Observation with Robot Evaluator“ (ADORE), HRZZ, 2014-2019.
 25. „Dvorobotski sustav za inspekciju reaktorske posude u nuklearnoj elektrani“, HRID-NDT d.o.o., Zagreb, 2017-2021.
 26. Automatizirana UT inspekcija uzoraka cijevi s robotom Universal Robot CB31UR10, DOD Edukacija d.o.o., Zagreb, 2019.
 27. UZI projekt KK.01.1.1.04.0041 Autonomni sustav za pregled i predviđanje integriteta prometne infrastrukture (ASAP), Ministarstvo znanosti i obrazovanja RH, razdoblje 12/2019 – 12/2022.
 28. UZI projekt KK.01.1.1.04.0036 Heterogeni autonomni robotski sustav u vinogradarstvu i marikulturi „HEKTOR“, Ministarstvo znanosti i obrazovanja RH, razdoblje 03/2020 – 03/2023.
 29. IRI-2 projekt, Ekološki prihvatljivo vozilo za čišćenje javnih površina sa sustavima autonomnog upravljanja zasnovanim na umjetnoj inteligenciji - EKO-KOMVOZ, HAMAG-BICRO, 08/2020 – 08/2023.

NASTAVNA DJELATNOST

(KRONOLOŠKI; PREDDIPLOMSKA, DODIPLOMSKA, DIPLOMSKA, POSLIJEDIPLOMSKA NASTAVA)

Preddiplomska nastava:

Seminar (4. semestar)

Elementi sustava automatizacije – redoviti predmet (5. semestar)

Projekt (5. semestar)

Praktikum robotike – izborni predmet (6. semestar)

Diplomska nastava:

Osnove robotike - redoviti predmet (7. semestar)

Laboratorij automatike 1 (7. semestar)

Seminar (8. semestar)

Inteligentni sustavi upravljanja (9. semestar)

Upravljanje robotskim sustavima (9. semestar)

Projekt (9. semestar)

Poslijediplomska nastava:

Upravljanje robotskim postrojenjima

Digitalni slijedni sustavi

MENTORSTVO OBRANJENIH DOKTORSKIH DISERTACIJA I MAGISTARSKIH RADOVA I PODIZANJE ZNANSTVENOGA POMLATKA

(KRONOLOŠKI)

1. Petrinec, Krešimir. Sustav za internetom kontrolirani uzgoj riba / magistarski rad. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 30.11. 2004., 75 str.
2. Smolić-Ročak, Nenad, Upravljanje fleksibilnim proizvodnim sustavima primjenom matrične algebre / magistarski rad. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 25.11. 2005., 118 str.
3. Reichenbach, Tomislav, Collision Avoidance in Virtual Robotized Plants / magistarski rad. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 25.05. 2005., 116 str.
4. Punčec, Mario, Metode neizrazitog i adaptivnog upravljanja za primjenu u slijednim sustavima / magistarski rad. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 25.05. 2005., 107 str.
5. Birgmajer, Bruno. Integrirani sustav vida za nadzor i vođenje manipulatora za ispitivanje cijevi parogeneratorske / magistarski rad. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 28.09. 2006., 67 str.

6. Arbula, Damir. Raspodijeljeni algoritam za lokalizaciju u neusidrenoj mreži određivanjem smjera dolaska signala / magistarski rad. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 30.10. 2008, 94 str.
7. Dužanec, Darko. Poboljšani mikrogenetički algoritmi u upravljanju robotskim sustavima / doktorska disertacija. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 14.10. 2010., 177 str.
8. Konjević, Branislav. Analiza i usporedba metoda planiranja beztrajnih trajektorija magistarski rad. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 24.10. 2011, 88 str.
9. Arbula, Damir. Raspodijeljeni algoritam za određivanje položaja čvorova u neusidrenoj bežičnoj mreži osjetila / doktorska disertacija. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 26.11. 2014, 161 str.
10. Mutka, Alan. Adaptivno upravljanje gibanjem četveronožnog robota korištenjem promjenjive podatnosti rotirajućih spiralnih stopala / doktorska disertacija. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 20.03. 2015, 173 str.
11. Kočo, Edin. Hibridno upravljanje podatnošću i optimizacija trajektorije stopala za biološki inspiriranog četveronožnog robota / doktorska disertacija. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 17.07.2017., 205 str.
12. Vasiljević, Goran. Lokalizacija visoke točnosti mobilnih robota u zatvorenim industrijskim okruženjima bez korištenja markera / doktorska disertacija. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 24.10. 2017., 104 str.
13. Draganjac, Ivica. Decentralizirano upravljanje automatski vođenim vozilima sa slobodnim odabirom putanja u industrijskim okruženjima / doktorska disertacija. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 02.02. 2018., 140 str.
14. Petric, Frano. Robotom potpomognuta dijagnostika poremećaja iz autističnog spektra korištenjem djelomično osmotrivih Markovljevih procesa odlučivanja / doktorska disertacija. Zagreb : Fakultet elektrotehnike i računarstva, 29.03. 2018., 127 str.

Mentorstvo:

- 7 doktora znanosti
- 7 magistara znanosti
- 148 magistara/diplomiranih inženjera, 4 su diplomirala s naglaskom na znanstveno-istraživački rad
- 104 prvostupnika s obranjenim završnim radom
- 21 student čiji radovi su nagrađeni Rektorskom nagradom Sveučilišta u Zagrebu.

GOSTOVANJE NA STRANIM ZNANSTVENIM USTANOVAMA

(KRONOLOŠKI; BORAVCI DUŽI OD 3 MJESECA)

Virginia Polytechnic Institute and State University, Blacksburg, Virginia, SAD, 1990-1991 (1 god.)

NAGRADE I PRIZNANJA

(KRONOLOŠKI)

1. Pismeno priznanje „Josip Lončar“ Elektrotehničkog fakulteta u Zagrebu za postignuti uspjeh u ak. god. 1978/79.
2. Pismeno priznanje „Josip Lončar“ Elektrotehničkog fakulteta u Zagrebu za postignuti uspjeh u ak. god. 1979/80.
3. Pismeno priznanje „Josip Lončar“ Elektrotehničkog fakulteta u Zagrebu za postignuti uspjeh u ak. god. 1980/81.
4. Brončana plaketa "Josip Lončar" Elektrotehničkog fakulteta u Zagrebu za ukupni uspjeh na studiju dodijeljena u 1982. godini.
5. Srebrna plaketa "Josip Lončar" Elektrotehničkog fakulteta u Zagrebu za magistarski rad u 1987. godini.
6. Savezna nagrada "Vratislav Bedjanić" za magistarski rad u 1987. godini.
7. 12-mjesečna stipendija IREX-a (International Research Exchange) za 1990/1991. godinu za znanstveno-istraživački rad na odabranom američkom sveučilištu (Virginia Tech and State University).
8. 1-mjesečna stipendija CEEPUS-a za 2004. godinu za znanstveno-istraživački rad na odabranom srednjeeuropskom sveučilištu (Slovak University of Technology, Bratislava).
9. Nagrada „Fran Bošnjaković“ Sveučilišta u Zagrebu za 2013. godinu.
10. Zlatna plaketa "Josip Lončar" Fakulteta elektrotehnike i računarstva u Zagrebu za 2018. godinu.

ORGANIZACIJSKE VJEŠTINE I KOMPETENCIJE

(KRONOLOŠKI; ORGANIZACIJA DOMAĆIH I MEĐUNARODNIH ZNANSTVENIH DOGAĐANJA)

Voditelj Zavoda, voditelj laboratorija, voditelj projekata (koordinacija, planiranje i izvođenje), voditelj znanstvenih skupova, aktivni član strukovnih udruga (predsjednik Hrvatskog društva za robotiku), potporni član sportskog kluba

Organizator radnih timova, inicijator različitih socijalnih događanja (proslava, obljetnica, neformalnih druženja), popularizacija znanosti, pouzdan u radu, motivator

Aktivan učesnik u organizaciji znanstvenih skupova:

1. The 10th International Conference on Electric Drives and Power Electronics EDPÉ98, Dubrovnik -

- predsjednik nacionalnog organizacijskog odbora
2. The 11th International Conference on Electric Drives and Power Electronics EDPÉ00, Dubrovnik - predsjednik nacionalnog organizacijskog odbora
 3. The 9th Mediterranean Conference on Control and Automation MED2001, Dubrovnik - predsjednik programskog odbora
 4. The 10th International Power Electronics and Motion Control Conference EPE-PEMC 2002, Dubrovnik - supredsjednik programskog odbora
 5. The 11th Mediterranean Conference on Control and Automation 2003, Rhodos, Grčka, član međunarodnog programskog komiteta
 6. The 12th Mediterranean Conference on Control and Automation 2004, Kusadasi, Turska, član međunarodnog programskog komiteta
 7. IEEE International Symposium on Industrial Electronics ISIE 2005, Dubrovnik, potpredsjednik tehničkog programskog odbora
 8. The 15th Mediterranean Conference on Control and Automation 2007, Atena, Grčka - predsjednik programskog odbora
 9. The IEEE International Symposium on Industrial Electronics ISIE'08, Cambridge, Velika Britanija, 2008 - track-chair za područje T3: Control Systems, Artificial Intelligence, Instrumentation, Signal and Image Processing
 10. 14th International Power Electronics and Motion Control Conference EPE-PEMC 2008 Poznanj, Poljska, 2008 - član međunarodnog komiteta za publicitet
 11. 12th International Conference on Knowledge-Based and Intelligent Information & Engineering Systems 2008, Zagreb, Hrvatska - član međunarodnog recenzentskog komiteta
 12. The 17th Mediterranean Conference on Control and Automation 2009, Solun, Grčka - član međunarodnog programskog odbora
 13. The 2009 IEEE Multi-conference on Systems and Control, Sankt Petersburg, Rusija, 2009 - International Symposium on Intelligent Control (ISIC'09) - član međunarodnog programskog komiteta
 14. ECC'09 European Control Conference, Budimpešta, Mađarska, 2009 - član međunarodnog programskog komiteta
 15. The IEEE International Symposium on Industrial Electronics ISIE'09, Seul, Južna Koreja, 2009 - track-chair za područje T1: Advanced Control Systems, and Intelligent Control
 16. The 4th European Conference on Mobile Robots - ECMR 2009, Dubrovnik - član programskog komiteta
 17. The 36th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society IECON 2010, Glendale (Phoenix), SAD, 2010 - track-chair za područje CSA Control Systems and Applications.
 18. The 2011 IEEE Multi-conference on Systems and Control, Denver, SAD, 2011 - Workshop/Tutorial Chair
 19. The 12th IEEE Workshop on Advanced Motion Control, Sarajevo, BiH, 2012 - member of International Program Committee
 20. The 10th 2012 IFAC symposium on Robot Control SyROCO2012, Dubrovnik, 2012 - member of International Program Committee
 21. The 2012 IEEE Multi-conference on Systems and Control MSC2012, Dubrovnik, 2012 - Invited sessions chair, member of International Program Committee
 22. The 21th Mediterranean Conference on Control and Automation MED'13, Chania (Crete), Greece - član međunarodnog programskog komiteta, 2013
 23. The 6th European Conference on Mobile Robots - ECMR'13 - 6 European Conference on Mobile Robots, Barcelona- član međunarodnog programskog komiteta, 2013
 24. ICAT 2013 - XXIV International Conference on Information, Communication and Automation Technologies; Sarajevo, Bosnia & Herzegovina, član međunarodnog programskog komiteta, 2013
 25. The 18th International Conference on Electric Drives and Power Electronics EDPE2015, Tatranska Lomnica, Slovakia, member of Programme Committee, 2015.
 26. The 25th Mediterranean Conference on Control and Automation, Valletta, Malta, member of International Program Committee, 2017.
 27. The 8th European Conference on Mobile Robotics, Paris, France, member of International Program Committee, 2017.
 28. The 26th Mediterranean Conference on Control and Automation, Zadar, Croatia, Workshops and Tutorials Chair, member of International Program Committee, 2018.
 29. The 9th European Conference on Mobile Robotics, Prague, Czech Republic, member of International Program Committee, 2019.
 30. The 16th IFAC Conference on Programmable Devices and Embedded Systems (PDES 2019), member of International Program Committee, 2019.
 31. The 10th European Conference on Mobile Robotics, Bonn, Germany, member of International Program Committee, 2021.
 32. The 2021 International Conference on Software, Telecommunications and Computer Networks (SoftCOM 2021), Hvar, Croatia - član programskog komiteta.
 33. MIPRO 2021 - 44th International Convention, Opatija, 2021 - član programskog komiteta.

ČLANSTVA U ZNANSTVENIM ORGANIZACIJAMA I TIJELIMA

(KRONOLOŠKI; DOMAĆE I MEĐUNARODNE ORGANIZACIJE I TIJELA)

IEEE - The Institute of Electrical and Electronics Engineering – Senior Member u društvima Control Systems Society, Robotics&Automation Society, Industry Applications Society, Industrial Electronics Society

od 1993.,
Croatian IEEE Robotics Chapter - predsjednik sekcije 2010-2012.
Hrvatsko društvo za robotiku (HDR) - - 2006-2011 predsjednik, potpredsjednik i utemeljitelj društva (1994.)
Hrvatski robotički savez (HROBOS) - predsjednik od 2012-2015
KoREMA - Hrvatsko društvo za komunikacije, računarstvo, mjerenje i automatiku – član, član predsjedništva,
Automatika - član uredništva časopisa
"Vatrogastvo i upravljanje požarima" (Hrvatska vatrogasna zajednica) - član uredništva
"Journal of Intelligent Robotic Systems" (Springer Verlag) - član uredništva

POVJERENSTVA, ODBORI I RADNE SKUPINE

(KRONOLOŠKI; DOMAĆI I MEĐUNARODNI)

1. Član Povjerenstva za praćenje nastave FER-a
2. Član Povjerenstva za priznavanje istovrijednosti diploma
3. Član Povjerenstva za stjecanje doktorata znanosti
4. Član Odbora za znanstvene i stručne poslijediplomske studije
5. Član odbora za doktorske studije
6. Predstojnik Zavoda za automatiku i računalno inženjerstvo
7. Član Vijeća tehničkog područja Sveučilišta u Zagrebu
8. Član stručnog povjerenstva za davanje mišljenja za prijedlog dodjele godišnje nagrade "KONČAR" za doktorske disertacije

Predsjednik Odbora za dodjelu Državne nagrade tehničke kulture „Faust Vrančić“

International Federation of Automatic Control (IFAC) - član tehničkih komiteta:

Technical Committee for Robotics - član do 2000.

Technical Committee for Adaptive Control and Tuning - član do 2000.

Technical Committee for Robotics - član od 2000.

Technical Committee for Discrete Event Dynamic Systems - član od 2000.

euRobotics AISBL Georges Giralt PhD Award Committee – član povjerenstva od 2016.

ZNANSTVENI RADOVI

(KRONOLOŠKI; ZNANSTVENE KNJIGE, DOMAĆI I MEĐUNARODNI ZNANSTVENI ČASOPISI, ZBORNICI RADOVA DOMAĆIH I MEĐUNARODNIH ZNANSTVENIH SKUPOVA)

Ukupni broj publikacija:

1. Knjige: **3(4)**
2. Poglavlja u knjizi: **8**
3. Članci u međunarodnim časopisima (Current Contents): **19**
4. Članci u domaćim časopisima: **9**
5. Članci na međunarodnim i domaćim skupovima: **166**

Puna bibliografija dostupna je na: <http://bib.irb.hr/lista-radova?autor=114335&autorsko=Prika%BEi+rado>

Ukupan broj citata (7. siječnja 2020.):

1. WoS: broj citata = **171**, h-index = **8**
2. SCOPUS database: broj citata = **243**, h-index = **10**
3. Google Scholar: broj citata = **1316**, h-index = **15**, i10-index = **27**

Deset najvažnijih znanstvenih publikacija:

1. Kovačić, Z; Bogdan S.: **Fuzzy Controller Design: Theory and Applications**, CRC Press, Taylor & Francis Books LLC, Boca Raton, ISBN: 084933747X, 2005/2018 (416 pages).
Broj citata: WoS -; SCOPUS -; Google Scholar 372
2. Bogdan S.; Lewis F.L.; Kovacic Z.; Mireles J.; **Manufacturing Systems Control Design: A matrix based approach**, Springer Verlag, London, ISBN: 1-85233-982-9, 2006 (297 pages).

Broj citata: WoS -; SCOPUS -; Google Scholar 62

3. Smolić-Ročak N.; Bogdan S.; Kovačić Z.; Petrović T.; **Time Windows Based Dynamic Routing in Multi-AGV Systems**, IEEE Trans. on Automation Science and Engineering, , Volume 7, Issue 1, pp. 151-155, January 2010.
IF: 1.674; Kvartil: Q1; Broj citata: WoS 44; SCOPUS 68; Google Scholar 106
4. Bogdan, S.; Birgmajer, B.; Kovačić, Z. **Model predictive and fuzzy control of a road tunnel ventilation system**, Transportation Research Part C: Emerging Technologies, Volume 16, Issue 5, pp. 574-592, October 2008.
IF: 2.433; Kvartil: Q1; Broj citata: WoS; 18, SCOPUS 27; Google Scholar 30
5. Bogdan S.; Lewis F.L.; Kovačić, Z.; Gurel A.; Štajdohar M. **An Implementation of the Matrix-based Supervisory Controller of Flexible Manufacturing Systems**, The IEEE Transactions on Control System Technology, Vol. 10, No. 5, pp. 709-716, September 2002.
IF: 2.000; Kvartil: Q1; Broj citata: WoS 15; SCOPUS 14; Google Scholar 29
6. Vasiljević G.; Miklič D.; Draganjac I.; Kovačić Z., Lista P., High-accuracy vehicle localization for autonomous warehousing, Robotics and Computer-Integrated Manufacturing Journal, Vol. 42, pp. 1-16, Dec 2016 (on-line: doi:10.1016/j.rcim.2016.05.001).
IF: 2.000; Kvartil: Q1; Broj citata: WoS 13; SCOPUS 14; Google Scholar 23
7. Petric, F.; Hrvatinic K.; Babić A.; Malovan L.; Miklič D.; Kovačić Z.; Capanec M.; Stošić J.; Šimleša S. **Four Tasks of a Robot-assisted Autism Spectrum Disorder Diagnostic Protocol: First Clinical Tests**, Proceedings of the IEEE Global Humanitarian Technology Conference (GHTC), 512-519, San Jose, USA, 2014.
IF: -; Kvartil: -; Broj citata: WoS 10; SCOPUS ; Google Scholar 19
8. Draganjac I.; Miklič D.; Kovačić Z., Vasiljević G., Bogdan S., **Decentralized Control of Multi-AGV Systems in Autonomous Warehousing Applications**, IEEE Transactions on Automation Science and Engineering, Special Issue on "Emerging Advances in Logistics Systems: Integrating Remote Sensing, IT, and Autonomy", Vol. 13, No. 4, pp. 1433-1447, October 2016 (on-line: <https://doi:10.1109/TASE.2016.2603781>).
IF: 1.674; Kvartil: Q1; Broj citata: WoS ; SCOPUS 11; Google Scholar 42
9. Mutka, A.; Orsag, M.; Kovačić, Z., **Stabilizing a Quadruped Robot Locomotion Using a Two Degree of Freedom Tail**, Proceedings of the 21st Mediterranean Conference on Control and Automation, 1336-1342, Chania, Greece, 2013.
IF: -; Kvartil: -; Broj citata: WoS 10; SCOPUS 10; Google Scholar 13
10. Bogdan, S.; Kovačić, Z.; Smolić-Ročak, N.; Birgmajer, B. **A Matrix Approach to an FMS Control Design – From Virtual Modeling to a Practical Implementation**, IEEE Robotics and Automation Magazine, Vol. 11, No. 4, pp. 92-109, December 2004.
IF: 2.484; Kvartil: Q1; Broj citata: WoS 10-; SCOPUS 8; Google Scholar 9

Knjige:

1. Kovačić, Z; Bogdan S.; Krajči V.: Osnove robotike, udžbenik Sveučilišta u Zagrebu, Graphis d.o.o., Zagreb, ISBN 953-6647-29-X, 2002 (202 stranice).
2. Kovačić, Z; Bogdan S.: Fuzzy Controller Design: Theory and Applications, CRC Press, Taylor & Francis Books LLC, Boca Raton, ISBN: 084933747X, 2005 (416 stranica). Ponovno izdanje 2018.
3. Bogdan S.; Lewis F.L.; Kovacic Z.; Mireles J.; Manufacturing Systems Control Design: A matrix based approach, Springer Verlag, London, ISBN: 1-85233-982-9, 2006 (297 stranica).
4. Kovačić, Z; Bogdan S.: Fuzzy Controller Design: Theory and Applications, CRC Press, Taylor & Francis Books LLC, China Machine Press, Beijing, ISBN:978-7-111-29102-2, 2010 (348 stranica).

Poglavlje u knjizi:

1. N.E. Mastorakis (editor): Computational Intelligence and Applications, World Scientific and Engineering Society Press, Z. Kovačić, V. Petik, T. Reichenbach, S. Bogdan: "Robust Self-Learning Fuzzy Logic Servo Control with Neural Network-Based Load Compensator", pp. 175-180, ISBN: 960-8052-05-X, 1999.
2. Kordic, A. Lazinica, M. Munir (editors): Cutting Edge Robotics, Advanced Robotic Systems (ARS), T. Reichenbach, Z. Kovačić, "Collision-free path planning in robot cells using virtual 3D collision sensors", pp. 683-704, ISBN: 3-86611-038-3, 2005.
3. Fuerstner, I. (editor): Advanced Knowledge Application in Practice, Sciyo, Reichenbach, Tomislav; Vasiljević, Goran; Kovačić, Zdenko, „Virtual Reality Control Systems“, pp. 279-298, 2010.
4. Kovacic Z.; Jerbic D.; Vojvoda V.; Dujmovic S., "Matlab RTW-Based Internet Accessible Remote Laboratory for Teaching Robot Control" in Internet Accessible Remote Laboratories: Scalable E-Learning Tools for Engineering and Science Disciplines, Author(s)/Editor(s): Abul K.M. Azad (Northern Illinois

University, USA); Michael E. Auer (Carinthia University of Applied Sciences, Austria); V. Judson Harward (Massachusetts Institute of Technology, USA) ISBN13: 9781613501863, pp. 362-379, 2012.

5. Petric, F.; Tolić, D.; Miklić, D.; Kovačić, Z.; Capanec, M.; Šimleša, S. Towards a Robot-Assisted Autism Diagnostic Protocol: Modelling and Assessment with POMDP, *Intelligent Robotics and Applications / Liu, Honghai ; Kubota, Naoyuki ; Zhu, Xiangyang ; Dillmann, Ruediger ; Zhou, Dalin (ur.), Switzerland: Springer International Publishing, 2015. pp. 82-94, Available from: http://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-22876-1_8*
6. Kovačić Z.; Butler M.; Lista P.; Vasiljević G.; Draganjac I.; Miklić D.; Petrović T.; Petric F., "Harmonization of Research and Development Activities towards Standardization in the Automated Warehousing Systems", in *Autonomous Industrial Vehicles: From the Laboratory to the Factory Floor*, Author(s)/Editor(s): Roger Bostelman (NIST); Elena Messina, ASTM International, pp. 106-128, April 2016 (available on-line: DOI:10.1520/STP159420150050).
7. Vera S.; Petric F.; Heredia G.; Ollero A.; Kovačić Z.; „Trajectory Planning Based on Collocation Methods for Adaptive Motion Control of Multiple Aerial and Ground Autonomous Vehicles”, in *Control of Complex Systems Theory and Applications*, Author(s)/Editor(s): Kyriakos G. Vamvoudakis and Jagannathan Sarangapani, Elsevier Inc., pp. 585-634, 2016 (DOI:10.1016/B978-0-12-805246-4.00001-X), ISBN: 978-0-12-805246-4.
8. Dužanec D.; Glumac S.; Kovačić Z.; Pavčević M. Evaluation of microgenetic and microimmune algorithms for solving inverse kinematics of hyper-redundant robotic manipulators on-line, in *Adaptive Control for Robotic Manipulators*, Author(s)/Editor(s): Dan Zhang and Bin Wei, pp. 401-429, Taylor & Francis, 2016 (ISBN 9781498764872).

Domaći i međunarodni znanstveni časopisi:

1. Kovačić, Z; Bogdan S. Robust Angular Speed Control of PMSM Drive with Coordinated Performance of Nonintegral Fuzzy and PI Controller, *Automatika (KoREMA)*, 3-4, pp. 99-102, 1993.
2. Crnošija, P; Bogdan, S; Kovačić, Z. Sensitivity model and synthesis of dead-beat algorithms in digital servosystem, *Automatica (IFAC)*, Vol. 30, No. 8, pp. 1345-1350, 1994.
3. Kovačić, Z; Bogdan, S. Model Reference Adaptive Fuzzy Control of High-order Systems, *An International Journal for Engineering Applications of Artificial Intelligence (Pergamon Press)*, Vol. 7, No. 5, pp. 501-511, 1994.
4. Kovačić, Z; Balenović, M; Bogdan, S. Sensitivity-based Self-learning Fuzzy Logic Control for a Servo System, *The IEEE Control Systems Magazine*, Vol. 18, No.3, pp. 41-51, June, 1998.
5. Kovačić, Z; Bogdan, S; Balenović, M. A Model Reference & Sensitivity Model-based Self-learning Fuzzy Logic Controller as a Solution for Control of Nonlinear Servo Systems, *The IEEE Transactions on Energy Conversion*, Vol. 13, No.4, pp. 1479-1484, December 1999.
6. Crnošija, P; Kovačić, Z; Ban, Ž; Bogdan, S; Staniša, B; Lončar, D. Dostignuća na području inteligentnog upravljanja u termoelektrana, *EGE - Energetika, gospodarstvo, ekologija, etika*, 2, pp. 115-118, 1999.
7. Bogdan S.; Lewis F.L.; Kovačić, Z.; Gurel A.; Štajdohar M. An Implementation of the Matrix-based Supervisory Controller of Flexible Manufacturing Systems, *The IEEE Transactions on Control System Technology*, Vol. 10, No. 5, pp. 709-716, September 2002.
8. Bogdan S.; Kovačić Z., Fuzzy Rule-Based Adaptive Force Control of Single DOF Servo Mechanisms, *Automatika (KoREMA)*, 3-4, pp. 119-129, 2002.
9. Kovačić, Z.; Bogdan S; Reichenbach T.; Smolić-Ročak N.; Birgmajer B. FlexMan - A Program Tool for the Integrated Design and Simulation of Flexible Manufacturing Systems, *Engineering Review*. Vol. 21-22 (2002) , 1; 11-21.
10. Bogdan S; Kovačić Z.; Lončar D.; Lukačević D. Fuzzy Gain Scheduling control of the condensate level, *Engineering Review*. Vol. 21-22 (2002) , 1; 1-9.
11. Bogdan, S.; Kovačić, Z.; Smolić-Ročak, N.; Birgmajer, B. A Matrix Approach to an FMS Control Design – From Virtual Modeling to a Practical Implementation, *IEEE Robotics and Automation Magazine*, Vol. 11, No. 4, pp. 92-109, December 2004.
12. Bogdan, S.; Birgmajer, B.; Kovačić, Z. Model predictive and fuzzy control of a road tunnel ventilation system, *Transportation Research Part C: Emerging Technologies*, Volume 16, Issue 5, pp. 574-592, October 2008.
13. Draganjac, I.; Mutka, A.; Kovačić, Z.; Postružin, Ž.; Munk R., Design and Implementation of Remote Control System for Reactor Vessel Weld Inspection Manipulator, *Automatika (KoREMA)*, Vol. 50, No. 3-4, pp. 215-226, 2009.
14. Smolić-Ročak N.; Bogdan S.; Kovačić Z.; Petrović T.; String Algebra-based Approach to Dynamic Routing in Multi-AGV Systems, *IEEE Trans. on Automation Science and Engineering*, Vol. 7, No. 1, pp. 151-155, January 2010.
15. Kovačić Z., Primjena robotskih sustava u modernom vatrogastvu, *Vatrogastvo i upravljanje požarima (HVZ)*, Vol. III, No. 1, pp.16-31, 2013.
16. Mutka A.; Kočo E.; Kovačić Z.; Adaptive Control of Quadraped Locomotion through Variable Compliance of Revolutive Spiral Feet, *International Journal of Advanced Robotic Systems*, Intech, 1-15, 2014.
17. Vasiljević G.; Miklić D.; Draganjac I.; Kovačić Z., Lista P., High-accuracy vehicle localization for autonomous warehousing, *Robotics and Computer-Integrated Manufacturing Journal*, Vol. 42, pp. 1-16, Dec 2016 (on-line: doi:10.1016/j.rcim.2016.05.001).
18. Draganjac I.; Miklić D.; Kovačić Z., Vasiljević G., Bogdan S., Decentralized Control of Multi-AGV

- Systems in Autonomous Warehousing Applications, IEEE Transactions on Automation Science and Engineering, Special Issue on "Emerging Advances in Logistics Systems: Integrating Remote Sensing, IT, and Autonomy", Vol. 13, No. 4, pp. 1433-1447, October 2016 (on-line: <https://doi.org/10.1109/TASE.2016.2603781>).
19. Kočo E.; Mutka A.; Kovačić Z.; New Variable Passive Compliant Element Design for Quadruped Adaptation to Stiffness-Varying Terrain, International Journal of Advanced Robotic Systems, Intech, Vol 13, No. 3, pp. 90-116, 2016 (on-line: doi:10.5772/63893).
 20. Kočo E.; Mirković D.; Kovačić Z., Hybrid Compliance Control for Locomotion of Electrically Actuated Quadruped Robot, Journal of Intelligent & Robotic Systems, Vol. xx, No. x, pp. xx-xx, 2018 (on-line: DOI:10.1007/s10846-018-0777-9).
 21. Petric, F.; Miklič, D.; Kovačić, Z., POMDP-based Coding of Child-robot Interaction within a Robot-assisted ASD Diagnostic Protocol, International Journal of Humanoid Robotics, World Scientific Publishing Company, Vol. 15, No. 2, pp. 1850011-1-23, 2018 (on-line: <https://doi.org/10.1142/S0219843618500111>).
 22. Zubak, I.; Šimleša, S.; Cepanec, M., Stošić, J., Petric, F., Kovačić, Z., Usporedba reakcija djece s poremećajem iz spektra autizma i djece tipičnog razvoja na robote u socijalnom i nesocijalnom kontekstu, Hrvatska revija za rehabilitacijska istraživanja, Vol. 54 No. 2, pp. 28-38, 2018, <https://doi.org/10.31299/hrri.54.2.3>.
 23. Fuček L., Kovačić, Z.; Bogdan, S., Analytically-founded yaw control algorithm for walking on uneven terrain applied to a hexapod robot, International Journal of Advanced Robotic Systems, Vol. 16, No. 3, pp. 1-17, 2019 (on-line: DOI: 10.1177/1729881419857997).
 24. Oršulić, J., Miklič, D.; Kovačić, Z., Efficient Dense Frontier Detection for 2D Graph SLAM Based on Occupancy Grid Submaps, IEEE Robotics & Automation Letters, Vol. 4, No. 4, pp. 3569-3576, October 2019, DOI:10.1109/LRA.2019.2928203.
 25. Petric, F.; Kovačić, Z., Design and Validation of MOMDP Models for Child-robot Interaction within Tasks of Robot-assisted ASD Diagnostic Protocol, International Journal of Social Robotics, pp. 1-18, 2019, <https://rdcu.be/bLwsa> (<https://doi.org/10.1007/s12369-019-00577-0>).
 26. Kovačić, Z., Vasiljević, G., Draganjac, I., Petrović, T., Oršulić, J., Bogdan, S., Miklič, D., Kokot, M., Autonomous Vehicles and Automated Warehousing Systems for Industry 4.0, Engineering Power, HATZ, Vol. 14, No. 2, pp. 17-23, 2019.
 27. Draganjac I.; Petrović T., Miklič D.; Kovačić Z.; Oršulić J., Highly-scalable Traffic Management of Autonomous Industrial Transportation Systems, Robotics and Computer-Integrated Manufacturing Journal, <https://doi.org/10.1016/j.rcim.2019.101915>, 2019.
 28. Martinović D, Bogdan S, Kovačić Z. Mathematical Considerations for Unmanned Aerial Vehicle Navigation in the Magnetic Field of Two Parallel Transmission Lines. Applied Sciences. 2021; 11(8):3323. <https://doi.org/10.3390/app11083323>.

Zbornici radova domaćih i međunarodnih znanstvenih skupova

1. Marić, B., Juričan, F., Orsag, M. and Kovačić, Z., Vision based collision detection for a safe collaborative industrial manipulator, 2021 IEEE International Conference on Intelligence and Safety for Robotics (ISR) March 4-6, 2021, Nagoya, Japan.
2. Vasiljević, G., Kovačić, Z., Postružin, Ž., Solving nonlinear kinematics of a rail-guided inspection robot used for planning visual scans of reactor vessel internals, 29th Mediterranean Conference on Control and Automation MED 2021, Puglia, Italy, 2021.
3. Vatauk, I., Kovačić, Z., "Precise Jump Planning using Centroidal Dynamics based Bilevel Optimization" IEEE ICRA 2021, Xian, 2021.
4. Hrabar, I., Čelan, B., Matić, D., Jerković, N., Kovačić, Z. Towards Supervised Robot-assisted Physical Therapy after Hand Fractures, Proceedings of the 2021 International Conference on Software, Telecommunications and Computer Networks (SoftCOM 2021), Hvar, Croatia, pp. 1-6, 23-25 September 2021.
5. Rezo, M.; Čagalj K. M.; Kovačić, Z. Collecting information for biomass estimation in mariculture with a heterogeneous robotic system, Proceedings of the MIPRO 2021 - 44th International Convention, Opatija, pp. 1295-1300, 2021.
6. Hrabar, I.; Goričanec, J.; Kovačić, Z. Towards Autonomous Navigation of a Mobile Manipulator in a Steep Slope Vineyard, Proceedings of the MIPRO 2021 - 44th International Convention, Opatija, pp. 1289-1294, 2021.
7. Goričanec, J.; Kapetanović, N.; Vatauk, I.; Hrabar, I.; Kurtela, A.; Anić, M.; Vasiljević, G.; Gledec, G.; Glavić, N.; Bogdan, S.; Orsag, M.; Petrović, T.; Bolotin, J.; Kožul, V.; Cukon, M.; Stuhne, D.; Antolović, N.; Kozina, B.; Mišković, N.; Kovačić, Z. Heterogeneous autonomous robotic system in viticulture and mariculture - project overview, 16th International Conference on Telecommunications CONTEL 2021, Workshop: Smart technologies for sustainable agriculture, Zagreb, pp. 181-188, 2021.
8. Matić, D., Kovačić, Z., NAO Robot as Demonstrator of Rehabilitation Exercises after Fractures of Hands, Proceedings of the 27th International Conference on Software, Telecommunications and Computer Networks (SoftCOM 2019), Special session on Robotic and ICT Assisted Wellbeing, Split, Croatia, pp. 1-6, 19-21 September 2019.
9. Petrović, D., Kiđinbaći, L., Petric, F., Kovačić, Z., Autonomous Robots as Actors in Robotics Theatre - Tribute to the Centenary of R.U.R., In Proceedings of European Conference on Mobile Robots (ECMR'19), Prague, Czech Republic, pp. 1-7, 4-6 September 2019. <https://doi.org/10.1109/ECMR.2019.8870908>
10. Glumac, S.; Kovačić, Z., Relative Consistency and Robust Stability Measures for Sequential Co-

- simulation, Proceedings of the 13th International Modelica Conference 2019, Regensburg, Germany, pp. 197-206, March 4-6, 2019.
11. Petric, F.; Kovačić, Z. Hierarchical POMDP framework for a robot-assisted ASD diagnostic protocol, Proceedings of the 2019 ACM/IEEE International Conference on Human-Robot Interaction (HRI 2019), pp. 286-293, Daegu, Korea, 11-14 March 2019.
 12. Presečan, M., Petric, F., Kovačić, Z., Object Classification for Child Behavior Observation in the Context of Autism Diagnostics Using a Deep Learning-based Approach, Proceedings of the 26th International Conference on Software, Telecommunications and Computer Networks (SoftCOM 2018), Symposium on Robotic and ICT Assisted Wellbeing, Split, Croatia, pp. 1-6, 13-15 September 2018.
 13. Zglav, A.; Kovačić, Z., Balenović, M., Automatic Tuning Methodology for Automotive Lean NOx Trap Catalyst Using Response Data, Proceedings of the 6th International Symposium on Computational and Business Intelligence (ISCBI2018), Basel, Switzerland, pp. 41-47, 27-29 August 2018.
 14. Kulaš, M., Kovačić, Z., Orsag, M., On-line Estimation of F/T Sensor Offset for Arbitrary Orientation of Robot Tool by Evaluating Two Machine Learning Algorithms, Proceedings of the 26th Mediterranean Conference on Control and Automation, Zadar, Croatia, pp. 394-399, 19-22 June 2018.
 15. Kokot, M., Petric, F.; Cepanec, M.; Miklič, D.; Bejić, I., Kovačić, Z., Classification of Child Vocal Behavior for a Robot-Assisted Autism Diagnostic Protocol, Proceedings of the 26th Mediterranean Conference on Control and Automation, Zadar, Croatia, pp. 27-32, 19-22 June 2018.
 16. Osman, K.; Kovačić, Z., Modeling and Simulation of In-pipe Inspection Robot Behavior through Pipeline Fittings, In Proceedings of IMSD 2018, The 5th Joint International Conference on Multibody System Dynamics, Lisbon, Portugal, June 24-28, 2018.
 17. Glumac, S.; Kovačić, Z., Calling Sequence Calculation for Sequential Co-simulation Master, In Proceedings of ACM SIGSIM Conference on Principles of Advanced Discrete Simulation, Rome, Italy, May 2018 (PADS2018), 4 pages. DOI: 10.475/123_4
 18. Petric, F.; Kovačić, Z., No data? No problem! Expert System Approach to Designing a POMDP Framework for Robot-assisted ASD Diagnostics, in HRI '18 Companion: 2018 ACM/IEEE International Conference on Human-Robot Interaction Companion, Session: Late-Breaking Reports, pp. 209-210, March 5-8, 2018, Chicago, IL, USA.
 19. Babić, A., Jagodin, N. Kovačić, Z. Autonomous Task Execution within NAO Robot Scouting Mission Framework, In Proceedings of European Conference on Mobile Robots (ECMR'17), Paris, France, pp. 325-331, September 2017, DOI: 10.1109/ECMR.2017.8098705.
 20. Brkić, V.; Kovačić, Z., Cartesian Robot Operation with Fuzzy Adaptive Force Control, Proceedings of the 25th Mediterranean Conference on Control and Automation, Valletta, Malta, pp. 352-357, 03-06 July 2017.
 21. Osman, K.; Kovačić, Z., Development of Structure and Behavioral Model for Screw Driving In-pipe Inspection Robot based on Adaptive Mechanism on Legs, ECCOMAS Thematic Conference on Multibody Dynamics, June 19 - 22, Prague, Czech Republic, pp. x-x, 2017.
 22. Petric, F.; Miklič, D.; Cepanec, M.; Cvitanović, P.; Kovačić, Z., Functional Imitation Tasks in the Context of Robot-assisted Autism Spectrum Disorder Diagnostics: Preliminary Investigations, in Proceedings of the 26th IEEE International Symposium on Robot and Human Interactive Communication (RO-MAN 2017), pp. 1471-1478, Lisbon, 2017.
 23. Petric, F.; Miklič, D.; Kovačić, Z., Robot-assisted autism spectrum disorder diagnostics using POMDPs, in Proceedings of the HRI PIONEERS 2017 Workshop, The 2017 Conference on Human-Robot Interaction (HRI2017), pp. 369-370, Vienna, 2017.
 24. Petric, F.; Miklič, D.; Kovačić, Z.; Probabilistic Eye Contact Detection for the Robot-assisted ASD Diagnostic Protocol, in Proceedings of the 5th Croatian Computer Vision Workshop CCVW 2016, pp. 3-8, Osijek, Croatia, October 2016.
 25. Šimleša S.; Cepanec M.; Miklič, D.; Petric, F.; Kovačić, Z. Can humanoid robots be used in the assesment of autism spectrum disorder?, XI Autism-Europe International Congress, Edinburgh, 16-18 September 2016.
 26. Kočo, E.; Kovačić, Z., Dynarobin - Compliant Quadruped Research Platform for Rugged Terrain Locomotion, Proceedings of the 19th Conference on Climbing and Walking Robots CLAWAR 2016, 63-70, London, UK, 12-14 September 2016.
 27. Kočo, E.; Kovačić, Z., Multiobjective Locomotion Optimization of Quadruped Robot with Different 2DOF Configurations of Actuated Spine, Proceedings of the 24th Mediterranean Conference on Control and Automation, 504-511, Athens, Greece, 21-24 June 2016.
 28. Petric, F.; Tolić, D.; Miklič, D.; Kovačić, Z.; Cepanec, M.; Šimleša, S.: Towards a robot-assisted autism diagnostic protocol: Modelling and assessment with POMDP, in H. Liu et al. (Eds.): ICIRA 2015, Part II, LNAI 9245, pp. 82-94, 2015, 8th International Conference on Intelligent Robotics and Applications (ICIRA2015), August 24-27, Portsmouth, UK, 2015.
 29. Krnjak, A.; Draganjac, I.; Bogdan, S.; Petrović, T.; Miklič, D.; Kovačić, Z., Decentralized Control of Free Ranging AGVs in Warehouse Environments, Proceedings of the 2015 IEEE International Conference on Robotics and Automation ICRA, Seattle, 2015.
 30. Glumac S.; Arbula, D.; Kovačić, Z., Microimmune Algorithm for Sensor Network Localization, Proceedings of the 10th IEEE Sensors Applications Symposium, 13-15.04., 452-457, Zadar, 2015.
 31. Cepanec, M.; Šimleša, S.; Stošić, J.; Miklič, D.; Petric, F.; Kovačić, Z. Challenges of using humanoid robots in the assesment of autism spectrum disorder, Poster presentation at the AUTISM 2014: Geneva Centre for Autism International Symposium, Toronto, Canada, October 22-24, 2014.
 32. Hrvatinović K.; Malovan L.; Petric, F.; Miklič D.; Kovačić Z., Object tracking implementation for a robot-

- assisted autism diagnostic imitation task, in Proceedings of the 3rd Croatian Computer Vision Workshop CCVW 2014, 33-38, Zagreb, Croatia, 2014.
33. Orsag, M.; Kovačić Z.; Flegarić S.; Brkić K.; Bastalić-Bestak Ž.; Balać B., RJET-111: Autonomous Mobile Robot for Water Intake Channel Maintenance in Power Plant Cooling Systems, in Proceedings of the 23rd International Conference Nuclear Energy for New Europe NENE 2014, Portorož, Slovenija, 2014.
 34. Kovačić Z.; Orsag, M.; Balać B.; Flegarić S.; Brkić K.; Mamić A., Autonomous Mobile Robots For Deep And Shallow Hydrodynamic Treatment Of Concrete And Metal Surfaces, in Proceedings of the 23rd International Conference Nuclear Energy for New Europe NENE 2014, Portorož, Slovenija.
 35. Petric, F.; Hrvatinić K.; Babić A.; Malovan L.; Miklič D.; Kovačić Z.; Capanec M.; Stošić J.; Šimleša S. Four Tasks of a Robot-assisted Autism Spectrum Disorder Diagnostic Protocol: First Clinical Tests, Proceedings of the IEEE Global Humanitarian Technology Conference (GHTC), 512-519, San Jose, USA, 2014.
 36. Vasiljević, G.; Petric, F.; Kovačić Z., Multi-layer Mapping-based Autonomous Forklift Localization in an Industrial Environment, Proceedings of the 22nd Mediterranean Conference on Control and Automation, 1134-1139, Palermo, Italy, 2014.
 37. Kočo, E.; Mutka A.; Kovačić Z., New Parameterized Foot Trajectory Shape for Multi-gait Quadruped Locomotion with State Machine-based Approach for Executing Gait Transitions, Proceedings of the 22nd Mediterranean Conference on Control and Automation, 1533-1539, Palermo, Italy, 2014.
 38. Kočo, E.; Glumac S.; Kovačić Z., Multiobjective Optimization of a Quadruped Robot Gait, Proceedings of the 22nd Mediterranean Conference on Control and Automation, 1520-1526, Palermo, Italy, 2014.
 39. Glumac, S.; Kovačić, Z., MicroImmune Algorithm for Solving Inverse Kinematics of Redundant Robots, Proceedings of the 2013 IEEE International Conference on Systems, Man, and Cybernetics, 201-207, Manchester, CPS (Conference Publishing Services), 2013.
 40. Kovačić, Z.; Cukon, M.; Brkić, K.; Vasiljević, G.; Mutka, A.; Miklič, D.; Vuglec, F.; Rajković, I., Design and Control of a Four-Flipper Tracked Exploration & Inspection Robot, Proceedings of the 21st Mediterranean Conference on Control and Automation, 7-12, Chania, Greece, 2013.
 41. Mutka, A.; Orsag, M.; Kovačić, Z., Stabilizing a Quadruped Robot Locomotion Using a Two Degree of Freedom Tail, Proceedings of the 21st Mediterranean Conference on Control and Automation, 1336-1342, Chania, Greece, 2013.
 42. Mutka, A.; Petric, F.; Reichenbach, T.; Kovačić, Z., Elliptical Motion Method for Robust Quadrupedal Locomotion, 2012 IEEE International Conference on Control Applications (CCA), 1032-1038, Dubrovnik, Croatia, 2012.
 43. Vasiljević, G.; Jagodin, N.; Kovačić, Z., Kinect-based Robot Teleoperation by Velocities Control in the Joint/Cartesian Frames, Preprints of the 10th IFAC Symposium on Robot Control – SYROCO 2012, 878-883, 2012.
 44. Kovačić, Z.; Cukon, M.; Brkić, K.; Vasiljević, G.; Mutka, A.; Miklič, D. A Four-flipper Tracked Robot for Exploration & Inspection in Life-threatening Environments, The Austrian Robotics Workshop 2012, 47-52, Graz, Austria, 2012.
 45. Konjević, B.; Punčec M., Kovačić, Z. Two Approaches to Bounded Jerk Trajectory Planning, Proceedings of the 12th International Workshop on Advanced Motion Control AMC2012, Sarajevo, 2012.
 46. Mutka, A.; Kovačić, Z. A Leg-wheel Robot-based Approach to the Solution of Flipper-track Robot Kinematics, Proceedings of the 2011 IEEE Multi-Conference on Systems and Control - 2011 IEEE International Conference on Control Applications (CCA), Denver, Omnipress, 1443-1450, 2011.
 47. Konjević, B.; Kovačić, Z. Continuous Jerk Trajectory Planning Algorithms, Proceedings of the 8th International Conference on Informatics in Control, Automation and Robotics ICINCO 2011, Nordwijkerhout, SciTePress, 481-489, 2011.
 48. Dudarin, A.; Kovačić, Z. Alphanumeric character recognition based on morphological analysis, The 36th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society IECON-2010, Glendale, Arizona, USA, pp.1052-1057, 2010.
 49. Kovačić, Z.; Balać, B.; Flegarić, S.; Brkić, K.; Orsag, M. Light-weight Mobile Robot for Hydrodynamic Treatment of Concrete and Metal Surfaces, The 1st International Conference on Applied Robotics for the Power Industry CARPI 2010, Montreal, Canada, 2010.
 50. Brkić K.; Kovačić Z.; Decoupled Control and Path Tracking of a Two-wheeled Self-balancing Mobile Robot, The IEEE International Symposium on Industrial Electronics – ISIE09, Seoul, Korea, pp. 642-647, 2009.
 51. Mutka A.; Draganjac I.; Kovačić Z.; Postružin Ž.; Munk R.; Control System for Reactor Vessel Inspection Manipulator, Proceedings of the 18th IEEE International Conference on Control Applications, Part of 2009 IEEE Multi-conference on Systems and Control, Saint Petersburg, Russia, pp. 1312-1318, 2009.
 52. Dužanec D.; Kovačić Z.; Determination of optimal mutation interval for μ GA based on the performance analysis of GA and μ GA, Proceedings of the European Control Conference 2009, Budapest, pp. 3214-3220, 2009.
 53. Dužanec D.; Kovačić Z.; Performance Analysis-based GA Parameter Selection and Increase of μ GA Accuracy by Gradual Contraction of Solution Space, The 6th IEEE International Conference on Information Technology ICIT 2009, Churchill, Victoria, Australia, pp.1061-1067, 2009.
 54. Draganjac I., Kovačić Z., Ujlaki D., Mikulić J., Dual Camera Surveillance System for Control and Alarm Generation in Security Applications, The IEEE International Symposium on Industrial Electronics – ISIE08, Cambridge (UK), 2008.
 55. Draganjac I., Sesar V., Bogdan S., Kovačić Z., An Internet-based System for Remote Planning and Execution of SCARA Robot Trajectories, The 2nd IEEE International Conference on E-Learning in

- Industrial Electronics, Orlando, 2008.
56. Kovačić Z., Smolić-Ročak N., Dujmović S., Munk R., Matlab Real-Time Workshop-based Internet Accessible Robot Control Laboratory, CD-ROM Proceedings of the International Conference on remote Engineering and Virtual Instrumentation REV'07, Porto, 1-7, 2007.
 57. Bogdan S., Kovačić Z., Genter G., Grubišić I., Software Tool for Modeling, Simulation and Real-Time Implementation of Petri Net-Based Supervisors, Proceedings of the IEEE Multi-conference on Systems and Control (MSC), Singapore, 2007.
 58. Draganjac I., Kovačić Z., Ujlaki D., Mikulić I., Network-based System for Intelligent Video Surveillance, Control and Alarm Generation in Security Applications, Workshop on Networked Distributed Systems for Intelligent Sensing and Control, Kalamata, 131-137, 2007.
 59. Dužanec D., Stare Z., Kovačić Z., GA-based On-line Optimization of CAN Message Scheduling, CD-ROM Proceedings of the 15th Mediterranean Conference on Control and Automation, Athens, T36-001, 2007.
 60. Petrinc K., Kovačić Z., Trajectory planning algorithm based on the continuity of jerk, CD-ROM Proceedings of the 15th Mediterranean Conference on Control and Automation, Athens, T30-041, 2007.
 61. Bogdan, S.; Kovačić, Z., Krapinec D., Sensitivity-based Self-learning Fuzzy Logic Controller as a PLC Super Block, CD-ROM Proceedings of the 15th Mediterranean Conference on Control and Automation, Athens, T12-009, 2007.
 62. Bogdan S., Kovačić Z., Fazinić I., Draganjac I., Fuzzy Arithmetic-Based Stability Analysis and Design of Fuzzy Controller, Proceedings of the 3rd annual IEEE Conference on Automation Science and Engineering, IEEE CASE 2007, Scottsdale, 968-973, 2007.
 63. Bogdan S., Kovačić Z., Smolić-Ročak N., MODELING AND SIMULATION OF MANUFACTURING SYSTEMS, Proceedings of the 6th EUROSIM Congress on Modelling and Simulation, Ljubljana, TU-2-P7-5, 2007.
 64. Smolić-Ročak, N.; Bogdan, S.; Kovačić, Z.; Petrinc, K., String Algebra-based Approach to Dynamic Routing in Multi-LGV Automated Warehouse Systems, CD-ROM Proceedings of the Joint IEEE CCA/CACSD/ISIC 2006 Conference / Varga, A. (ur.). Munchen, 1873-1878, 2006.
 65. Reichenbach, T.; Miklić, D.; Kovačić, Z., Supervisory Control by Using Active Virtual 3D Models in-the-loop // CD-ROM Proceedings of the Joint IEEE CCA/CACSD/ISIC 2006 Conference / Varga, A. (ur.), Munchen, 1409-1413, 2006.
 66. Kovačić, Z.; Dobrina, D.; Bogdan, S., Initial Setting of Takagi-Sugeno Zero-order Fuzzy Controllers by State Space-based Emulation of "Black-box" SISO Controllers // CD-ROM Proceedings of the Joint IEEE CCA/CACSD/ISIC 2006 Conference / Varga, A. (ur.). Munchen, 2713-2718, 2006.
 67. Birgmajer, B.; Kovačić, Z.; Postružin, Ž., Integrated Vision System for Supervision and Guidance of a Steam Generator Tube Inspection Manipulator // CD-ROM Proceedings of the Joint IEEE CCA/CACSD/ISIC 2006 Conference / Varga, A. (ur.), Munchen, 644-649, 2006.
 68. Bogdan, S.; Kovačić, Z., Fuzzy Controller Design Based on the Phase Plane Isoclines // CD-ROM Proceedings of the 14th Mediterranean Conference on Control and Automation / Conte, G. ; Napolitano, M. (ur.), Ancona, 1-6, 2006.
 69. Bogdan, S.; Kovačić, Z.; Punčec, M.; "Cascade Fuzzy Controller Design based on Fuzzy Lyapunov Stability - Experimental Results", Proceedings of the 8th IASTED International Conference Intelligent Systems and Control / Hamza, M.H. (ur.). - Boston : Acta Press , 2005. 368-373.
 70. Dužanec D.; Kovačić Z., "PLC Implementation of Evolutionary Inverse Kinematics Solver for Redundant Kinematics Robots", CD-ROM Proceedings of the International Conference on Electrical Drives and Power Electronics EDPE '05, Dubrovnik, Croatia, 2005.
 71. Petrinc K.; Kovačić Z., "The Application of Spline Functions and Bézier Curves to AGV Path Planning", Proceedings of the IEEE International Symposium on Industrial Electronics ISIE 2005, Vol. 4, pp. 1453-1458, Dubrovnik, 2005.
 72. Reichenbach T.; Petrinc K.; Kovačić Z. "On-line collision free trajectory generation using virtual models as space occupancy sensors", Annals for DAAAM 2004 & Proceedings of the 15th International DAAAM Symposium, pp. 391-392, Vienna, 2004.
 73. Bogdan S.; Kovačić Z.; "A Cascade Fuzzy Controller Design Based on Fuzzy Lyapunov Stability", Proceedings of the 4th IEEE International Conference on Intelligent Systems Design and Applications ISDA'04, pp. 271-276, Budapest, 2004.
 74. Kovačić Z., Petrinc Z.; Petrinc K.; "A Transfer of Technology from Academy to Industry - An Example: Internet-based Expert System for Freshwater Fish-farming", Proceedings of the Southeastern Europe, USA, Japan, and European Community Workshop on Research and Education in Control and Signal Processing REDISCOVER 2004, Cavtat, pp. 1.100-1.103, 2004.
 75. Bogdan S.; Kovačić Z.; Petrinc K.; Smolić-Ročak N.; "Path Following and Scheduling in Multi-AGV System", Proceedings of the Southeastern Europe, USA, Japan, and European Community Workshop on Research and Education in Control and Signal Processing REDISCOVER 2004, Cavtat, pp. 1.117-1.120, 2004.
 76. Genter G.; Munk R.; Kovačić Z., "INTERNET-BASED TELEOPERATION OF A ROBOT ARM BY USING A CAMERA AND A 3D ROBOT MODEL FOR GUIDANCE AND VISUALIZATION", CD-ROM Proceedings of the 12th IEEE Mediterranean Conference on Control and Automation MED'04, Kusadasi, 2004.
 77. Bogdan S.; Kovačić Z.; Brlečić Z., "Paper Mill Control Based on Windows NT Platform", CD-ROM Proceedings of the 12th IEEE Mediterranean Conference on Control and Automation MED'04 , Kusadasi, 2004.
 78. Petrinc K.; Kovačić Z.; Marozin A., Simulator of Multi AGV Robotic Industrial Environments, The CD-ROM Proceedings of the IEEE International Conference on Industrial Technology ICIT'03, pp. 979-983, Maribor, 2003.

79. Kovačić Z.; Bogdan S.; Punčec M., Adaptive Control Based on Sensitivity Model-Based Adaptation of Lead-lag Compensator Parameters, The CD-ROM Proceedings of the IEEE International Conference on Industrial Technology ICIT'03, pp. 321-326, Maribor, 2003.
80. Bogdan S.; Punčec M.; Kovačić Z., The Shortest Path Determination in a Multi AGV System by Using String Algebra, The CD-ROM Proceedings of the IEEE International Conference on Industrial Technology ICIT'03, pp. 984-989, Maribor, 2003.
81. Kovačić Z.; Bogdan S.; Smolić-Ročak N.; Birgmajer B., Teaching Flexible Manufacturing Systems by Using Design and Simulation Program Tools, Proceedings of the IEEE Region 8 EUROCON 2003 The International Conference on COMPUTER AS A TOOL, Ljubljana, pp. 47-51, 2003.
82. Petrinec K.; Petrinec Z.; Kovačić Z.; Župan Boris, Experimental Validation of an Internet-based Expert System for the Fresh-water Fish-Farming Industry, CD-ROM Proceedings of the IEEE International Conference on Computational Cybernetics ICC2003, Siofok, 2003.
83. Reichenbach T.; Kovačić Z., Derivation of Kinematic Parameters from a 3D Robot Model Used for Collision-free Path Planning, CD-ROM Proceedings of the 11th Mediterranean Conference on Control and Automation, Rhodos, 2003.
84. Kovačić Z.; Bogdan S.; Punčec M., Adaptive Control Scheme Based on Hybrid Adaptation of Lead-lag Compensator Parameters, CD-ROM Proceedings of the 11th Mediterranean Conference on Control and Automation, Rhodos, 2003.
85. Kovačić Z.; Bogdan S.; Punčec M., Integral Criterion-based Adaptive PID Angular Speed Control, CD-ROM Proceedings of the 10th International Power Electronics and Motion Control Conference EPE-PEMC, September 9-11, 2002, Dubrovnik.
86. Petrinec K.; Petrinec Z.; Kovačić Z., Multivariable Measurements and Observations in the Freshwater Fish-farming Industry: An Internet-based Expert System, CD-ROM Proceedings of the 12th IMEKO TC4 International Symposium Electrical Measurements and Instrumentation, September 25-27, pp. 473-477, 2002, Zagreb.
87. Smolić-Ročak N.; Bogdan S.; Kovačić Z.; Reichenbach T.; Birgmajer B. Modeling and Simulation of FMS Dynamics by Using VRML", CD-ROM Proceedings of the b'02 IFAC World Congress July 21-26, 2002 Barcelona, Spain.
88. Petrinec K.; Petrinec Z.; Kovačić Z., An Expert System for Freshwater Fish-farming Industry, CD-ROM Proceedings of the b'02 IFAC World Congress July 21-26, 2002 Barcelona, Spain.
89. Bogdan S.; Smolić-Ročak N.; Kovačić Z., A Testbed for Analysis of PLC-controlled Manufacturing Systems, CD-ROM Proceedings of the 10th Mediterranean Conference on Control and Automation, WM1-C, Lisbon, 2002.
90. Bogdan S.; Smolić-Ročak N.; Kovačić Z., Dynamic Simulation of Flexible Manufacturing Systems by Using SIMULINK®, 3rd World Manufacturing Congress (WMC'2001), Rochester, 2002.
91. Kovačić Z.; Cupec R.; Bogdan S. A Servo Positioning by Using Model Reference Adaptive Fuzzy Controller, CD-ROM Preprints of the 1st IFAC/IEEE Symposium on System Structure and Control 2001 , Prag, 2001.
92. Smolić-Ročak N.; Bogdan S.; Petrinec K.; Kovačić Z. Object-oriented programming approach to dynamic simulation of flexible manufacturing systems , CD-ROM Proceedings of the 9th Mediterranean Conference on Control and Automation, WM1-C, Dubrovnik, 2001.
93. Kovačić Z.; Bogdan S.; Reichenbach T.; Smolić-Ročak N.; Birgmajer B. FlexMan - A Computer-integrated Tool for Design and Simulation of Flexible Manufacturing Systems, CD-ROM Proceedings of the 9th Mediterranean Conference on Control and Automation, TM2-B, Dubrovnik, 2001.
94. Kovačić Z.; Bogdan S.; Petrinec K.; Reichenbach T.; Punčec M. LEONARDO - The Off-line Programming Tool for Robotized Plants, CD-ROM Proceedings of the 9th Mediterranean Conference on Control and Automation, WM2-C, Dubrovnik, 2001.
95. Bogdan S.; Kovačić Z.; Lončar D.; Lukačević D. Fuzzy Gain Scheduling Control of the Condensate Level, CD-ROM Proceedings of the 9th Mediterranean Conference on Control and Automation, FM1-A, Dubrovnik, 2001.
96. Kovačić Z.; Bogdan S.; Smolić-Ročak N.; Reichenbach T.; Birgmajer B. Virtual Reality Modeling of Flexible Manufacturing Systems, 6th International Conference on Telecommunications ConTEL 2001, pp. 255-260, Zagreb, 2001
97. Bogdan S.; Kovačić Z.; Lewis F.L.; Blažević I.; Dynamic Modelling of Discrete Event Systems, Proceedings of the 11th International DAAAM Symposium, pp. 033-034, Opatija, 2000.
98. Kovačić Z.; Bogdan S.; Reichenbach T.; Nonlinear position control by using multiple position dependent self-organizing fuzzy logic controllers, 6th IFAC Symposium on Robot Control SYROCO'00, pp. 229-233, Vienna, Austria, 2000.
99. Kovačić Z.; Bogdan S.; Reichenbach T.; Demonstration of Self-learning Fuzzy Logic Controller Performance in the Matlab+Simulink™ Environment, The 8th IEEE Mediterranean Conference on Control and Automation MED'00, CD-ROM Proceedings, TC-2.5, Patras, Greece, 2000.
100. Kovačić Z.; Bogdan S.; Punčec M.; Adaptive Fuzzy Logic Control Based on Integral Criterion, The 2000 IEEE International Symposium on Intelligent Control ISIC'00, pp. 55-60, Patras, Greece, 2000.
101. Kovačić Z.; Petrinec K.; Implementation of the Adaptive Kalman Filter for Noise-burdened Servo Applications, The 11th International Conference on Electrical Drives and Power Electronics EDPE '00, pp. 99-102, Dubrovnik, Croatia, 2000.
102. Kovačić Z.; Bogdan S.; Reichenbach T.; A Class of Self-learning Fuzzy Logic Controllers Designed as a Function Block for Matlab+Simulink™ Environment, The 11th

- International Conference on Electrical Drives and Power Electronics EDPE '00, pp. 93-98, Dubrovnik, Croatia, 2000.
103. Kovačić Z.; Reichenbach R.; Petrincec K.; Bogdan S.; Models of Flexible Manufacturing Systems Based on VRML Technology, CD-ROM of the Croatian Academic and Research Network Users Conference 2000, Zagreb, Croatia, 2000.
 104. Bogdan S.; Lewis F.L.; Kovačić Z.; Gurel A.; New Matrix Formulation for Supervisory Controller Design in Practical Flexible Manufacturing System, The 1999 IEEE International Symposium on Intelligent Control, pp. 144-149, Boston, 1999.
 105. Kovačić Z.; Petik V.; Bogdan S.; Neural Network-Based Friction and Nonlinear Load Compensator, The 1999 IEEE International Symposium on Industrial Electronics, pp. 157-162, Bled, 1999.
 106. Kovačić Z.; Petik V.; Reichenbach T.; Bogdan S.; Robust Self-Learning Fuzzy Logic Servo Control with Neural Network-Based Load Compensator, CD-ROM Proceedings of The 3rd IMACS/IEEE International Conference on Circuits, Systems Communications and Computers, Athens, 1999.
 107. Bogdan S.; Lewis F.L.; Gurel A.; Kovačić Z.; Timed Matrix-based Model of Flexible Manufacturing Systems, The 1999 IEEE International Symposium on Industrial Electronics, pp. 1373-1378, Bled, Slovenia, 1999.
 108. Bogdan S.; Kovačić Z.; Methods for Automated Design of a Singleton Fuzzy Logic Controller, Proc. of the 1998. IEEE Conference on Control Applications, pp. 648-652, Trieste, 1998.
 109. Kovačić Z.; Bogdan S.; Balenović M.; Robustness Improvement of a Model Reference & Sensitivity Model-based Self-learning Fuzzy Logic Controller, Proc. of the 1998. IEEE Conference on Control Applications, pp. 643-647, Trieste, 1998.
 110. Crnošija P.; Kovačić Z.; Bogdan S.; Staniša B.; Metode adaptivnog i neizrazitog upravljanja turbinama, Energetska i procesna postrojenja, pp. 548-554, Dubrovnik, 1998.
 111. Pavletić R.; Kovačić Z. A Neural Network-based Angular Speed Controller, Proc. of the 10th International Conference on Electric Drives and Power Electronics EDPE98, pp. 190-193, Dubrovnik, 1998.
 112. Bogdan S.; Lewis F. L.; Kovačić Z.; Zvocak S.; Deadlock Avoidance in Flexible Manufacturing Lines, Proc. of the 10th International Conference on Electric Drives and Power Electronics EDPE98, pp. 179-182, Dubrovnik, 1998.
 113. Kovačić Z.; Balenović M.; Bogdan S. An Experimental Verification of a Model Reference and Sensitivity Model-based Self-learning Fuzzy Logic Controller Applied to a Nonlinear Servosystem, Proc. of the 12th IEEE International Symposium on Intelligent Control, pp. 263-268, Istanbul, 1997.
 114. Kovačić Z.; Bogdan S.; Balenović M. A Sensitivity-Based Self-Learning Fuzzy Logic Controller as a Solution for a Backlash Problem in a Servo System, Proceedings of The 1997 IEEE International Electric Machines and Drives Conference IEMDC'97, pp. TC2-11.1 - TC2-11.3, Milwaukee, 1997.
 115. Crnošija P.; Kovačić Z.; Bogdan S.; Balenović M. Metode neizrazitog (fuzzy) upravljanja industrijskim procesima i energetske pretvaračima, Zbornik radova Trećeg savjetovanja Hrvatskog komiteta CIGRE, str. 83-92, Cavtat, 1997.
 116. Bogdan S.; Crnošija P.; Kovačić Z.; Stajić D. Adaptive Time Optimal Model Reference and Sensitivity Based Control of Servosystems, Proceedings of the 13th World Congress of IFAC, Vol. K, pp. 187-192, San Francisco, 1996.
 117. Kovačić Z.; Bogdan S.; Štajdohar M. Servo Application of a Model Reference-Based Adaptive Fuzzy Control, Proc. of the 11th IEEE International Symposium on Intelligent Control, pp. 49-54, Dearborn, 1996.
 118. Bogdan S.; Kovačić Z. On the Design of Self-Learning Fuzzy Controllers for Nonlinear Control Systems by Using a Referent Model and a Sensitivity Model, Proceedings of the 4th IEEE Mediterranean Symposium on Control & Automation, pp. 799-804, Chania (Crete), 1996.
 119. Kovačić Z.; Bogdan S. Karakteristike i potencijali neizrazitog (fuzzy) upravljanja kao nove tehnologije upravljanja nelinearnim procesima, Zbornik radova 2. međunarodnog znanstveno stručnog savjetovanja Energetska i procesna postrojenja, 685-691, Dubrovnik, 1996.
 120. Bogdan S.; Crnošija P.; Kovačić, Z.; Stajić D. Adaptive Time Optimal Model Reference and Sensitivity Based Control of Thyristor Converter Current, Proceedings of the 9th International Conference EDPE, pp. 163-166, Dubrovnik, 1996.
 121. Laci V.; Crnošija P.; Kovačić Z. A comparison of four trajectory planning methods, Proceedings of the KoREMA '96 41st Annual Conference, Vol. 2, pp. 129-132, Opatija, 1996.
 122. Kovačić Z.; Bogdan S.; Crnošija P. An automated fuzzy controller design for high-order systems, Proceedings of the KoREMA '96 41st Annual Conference, Vol. 2, pp. 37-40, Opatija, 1996.
 123. Bogdan S.; Crnošija P.; Kovačić, Z.; Stajić D. Self-tuning Time Optimal Control of Servosystems by Using a Reference Model and a Sensitivity Model, Proceedings of the 4th IEEE Conference on Control Applications, vol. 1, pp. 730-735, Albany, 1995.
 124. Bogdan S.; Kovačić, Z.; Crnošija P. Self-tuning time optimal algorithm for thyristor converter current control, Proceedings of the 6th European Conference on Power Electronics and Applications, pp. 3.716-3.720, Sevilla, 1995.
 125. Kovačić Z.; Bogdan S.; Crnošija P. Design and Stability of Self-organizing Fuzzy Control of High-order Systems, Proceedings of the 10th IEEE International Symposium on Intelligent Control, pp. 389-394, Monterey (USA), 1995.
 126. Kovačić Z.; Bogdan S.; Vikalo H. Design and Parameter Adaptation of a Fuzzy Controller", Proceedings of the 6th International Fuzzy Systems Association World Congress IFSA '95, pp. 389-392, Sao Paolo,

1995.

127. Crnošija, P; Kovačić, Z; Ban, Ž; Bogdan S. Usage of Bode Plots for Synthesis of Servo Controller Parameters According to the Peak Overshoot of the System Response, Proceedings of the ELECTROMOTION '95 Symposium, pp. 54-58, Cluj-Napoca, 1995.
128. Crnošija P; Kovačić Z; Ban Ž; Bogdan S; Mujanović A. Adaptivno upravljanje električnim pogonima u robotici primjenom referentnog modela, Zbornik radova 40. jubilarnog godišnjeg skupa KoREMA, sv. 1, str. 492-497, Zagreb, 1995.
129. Kovačić Z; Stajdohar M; Vikalo H. Neizrazita emulacija linearnog PI regulatora, Zbornik radova 40. jubilarnog godišnjeg skupa KoREMA, sv. 1, str. 337-340, Zagreb, 1995.
130. Kovačić Z; Bogdan S; Markić M. Realization of a Low-cost Angular Speed Fuzzy Controller. 2nd European Congress on Fuzzy and Intelligent Technologies EUFIT '94, Vol. 1, pp. 274-277, Aachen, 1994.
131. Kovačić Z; Bogdan S; Laci V. Fuzzy Servo Control of an Articulated Robot Arm, IEEE/RSJ/GI International Conference on Intelligent Robots and Systems IROS '94, Vol. 1, pp. 641-648, Munchen, 1994.
132. Kovačić Z; Bogdan S; Laci V; Krishnan R. Robust Trajectory Tracking by Using Fuzzy Servo Control of an Articulated Robot Arm, Preprints of the 2nd IFAC Symposium on Intelligent Components and Instruments for Control Applications SICICA '94, pp. 60-65, Budapest, 1994.
133. Laci V; Kovačić Z. Trajectory Planning, Dynamic Modelling and Robust Control of Articulated Robot Arm, Proceedings of the IMACS Symposium on MATHEMATICAL MODELLING 1. MATHMOD VIENNA, Vol. 4, pp. 616- 617, Vienna, 1994.
134. Laci V; Kovačić Z; Crnošija P. A Software Package for Trajectory Planning, Modelling and Control of Articulated Robot Arms, Zbornik radova 39. međunarodnog godišnjeg skupa KoREMA, sv. 1, str. 440-443, Zagreb, 1994.
135. Kovačić Z; Bogdan S; Markić M. Implementation of a Low-cost Microprocessor-based Fuzzy Controller, Zbornik radova 39. međunarodnog godišnjeg skupa KoREMA, sv. 1, str. 293-296, Zagreb, 1994.
136. Kovačić, Z; Bogdan, S; Crnošija, P. Fuzzy rule-based model reference adaptive control of permanent magnet synchronous motor drive, Proceedings of the 19th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society, vol. 1, pp. 207-212, Lahaina-Maui, Hawaii, 1993.
137. Kovačić, Z; Bogdan, S; Ban, Ž; Crnošija P. Adaptive time optimal control of thyristor converter current, Proceedings of the 5th European Conference on Power Electronics and Applications, pp. 41-46, Brighton, 1993.
138. Kovačić, Z. Adaptive fuzzy control with model reference-based fuzzy adaptation mechanism, Proceedings of the 2nd IEEE Conference on Control Applications, vol. 1, pp. 189-195, Vancouver, 1993.
139. Bogdan, S; Kovačić, Z. Fuzzy rule-based adaptive force control of a single DOF mechanisms, Proceedings of the 8th IEEE International Symposium on Intelligent Control, pp. 469-474, Chicago, 1993.
140. Bogdan, S; Laci, V; Kovačić, Z. Fuzzy control of three degrees of freedom manipulator, Proceedings of the 2nd Slovenian Electrotechnical and Computer Science Conference ERK'93, vol. A, pp. 197-200, Portorož, 1993
141. Kovačić, Z; Bogdan, S. A robust angular speed control of PMSM drive with coordinated performance of nonintegral fuzzy and PI controller, Zbornik radova 38. međunarodnog godišnjeg skupa KoREMA, sv. 1, str. 720-723, Zagreb, 1993.
142. Bogdan, S; Kovačić, Z. Fuzzy Control of DC Motor Armature Current, Proceedings of the First Electrotechnical and Computer Science Conference ERK'92, sv. A, str. 141-144, Portorož, 1992.
143. Crnošija, P; Kovačić, Z; Vojvodić, V; Ban, Ž; Bogdan, S. Primjena mikroracunala za estimaciju parametara istosmjernog elektromotornog pogona, Zbornik radova 37. međunarodnog godišnjeg skupa KOREMA, str. 676-679, Zagreb, 1992.
144. Kovačić, Z. Modeliranje i simuliranje elektromotornog pogona s vektorski upravljanim sinkronim motorom s permanentnim magnetima, Zbornik radova 37. međunarodnog godišnjeg skupa KOREMA, str. 668-671, Zagreb, 1992.
145. Crnošija, P; Kovačić, Z; Ban, Ž; Perić, N; Peleš, Ž; Mihalić, S; Mandić, I. Razработка optimal'nogo po bystrodejstviju algoritma dlja mikroprocessornogo upravljenija tokom jakorja tiristornogo elektroprivoda postojannogo toka, XI Vsesojuznaja naučno-tehničeskaja konferencija po problemam avtomatizirovannogo elektroprivoda, str. 8, Suzdal', 1991.
146. Crnošija, P; Bortsov, J.A; Polyakhov, N.D; Kuznetsov, V.E; Kovačić, Z; Mujanović, A. Model Reference Signal Adaptive Control of Industrial Direct-Current Motor Drives, Proceedings of the 6th Mediterranean Electrotechnical Conference, Vol. 2, pp. 824-827, Ljubljana, 1991.
147. Crnošija, P; Kovačić, Z; Ban, Ž; Bogdan, S. Analiza osjetljivosti i sinteza istosmjernih slijednih sistema, Zbornik radova XXXV konferencije ETAN, sv. 8, str. 43-50, Ohrid, 1991.
148. Crnošija, P; Kovačić, Z; Bogdan, S; Mujanović, A. Adaptivno i približno optimalno upravljanje armaturnom strujom, Zbornik radova 36. godišnjeg skupa JUREMA, sv. 2, str. 2.9-2.12, Zagreb, 1991.
149. Kovačić, Z; Crnošija, P; Polyakhov, N.D; Bortsov, J.A; Putov, V.V; Mujanović, A. Adaptive current control of thyristor-fed dc motor drive, Proceedings of the 6th Conference on Power Electronics and Motion Control PEMC'90, pp. 315-318, Budimpešta, 1990.
150. Crnošija, P; Kovačić, Z; Ban, Ž; Buzina, K. Frekvencijske metode sinteze slijednih sistema, Zbornik radova 34. Jugoslavenske konferencije ETAN-a, str. 67-74, Zagreb, 1990.
151. Kovačić, Z; Crnošija, P; Ban, Ž; Buzina, K; Bilić, M. Identifikacija parametara istosmjernog elektromotornog pogona, Zbornik radova 35. godišnjeg skupa JUREMA, Treći simpozij o automatima i robotima u automatizaciji procesa, sv. 1, str. 159-162, Zagreb, 1990.

152. Mujanović, A; Crnošija, P; Kovačić, Z; Škvorc, N. Adaptivni analogni regulator struje armature s referentnim modelom, Zbornik radova 35. godišnjeg skupa JUREMA, Treći simpozij o automatima i robotima u automatizaciji procesa, sv. 1, str. 155-158, Zagreb, 1990.
153. Perić, N; Peleš, Ž; Mihalić, S; Crnošija, P; Kovačić, Z. Digitalno upravljanje istosmjernim elektromotornim pogonima, Zbornik radova Savjetovanja JUREMA Automatizacija u crnoj i obojenoj metalurgiji", str. 171-174, Šibenik, 1989.
154. Crnošija, P; Kovačić, Z; Perić, N; Mihalić, S; Mandić, R. Sinteza vremenski optimalnog algoritma upravljanja brzinom vrtnje istosmjernog elektromotornog pogona u pseudofrekvencijskom području, Zbornik radova 33. jugoslavenske konferencije ETAN-a, str. 75-82, Novi Sad, 1989.
155. Kovačić, Z; Crnošija, P; Ban, Ž; Buzina, K; Perić, N; Peleš, Ž; Ogulinec, I; Mihalić, S. Utjecaj promjene parametara na vremenski optimalno upravljanje armaturnom strujom, Zbornik radova 34. godišnjeg skupa JUREMA, Drugi simpozij o upravljanim elektromotornim pogonima, sv. 2, str. 295-298, Plitvice, 1989.
156. Crnošija, P; Kovačić, Z; Peleš, Ž; Perić, N. Mikroročunarski uređaj za upravljanje tiristorskim usmjerivačem, Zbornik radova 8. jugoslavenskog savjetovanja Energetska Elektronika, sv. 1, str. 191-200, Beograd, 1988.
157. Crnošija, P; Kovačić, Z; Mujanović, A; Banović, Z; Perić, N. Optimalno upravljanje brzinom vrtnje istosmjernih elektromotornih pogona s tiristorskim usmjerivačem uz povratnu vezu po estimiranom momentu tereta, Zbornik radova 33. godišnjeg skupa JUREMA, Drugi simpozij o automatima i robotima u automatizaciji procesa, sv. 1, str. 279-282, Plitvice, 1988.
158. Crnošija, P; Kovačić, Z; Mihalić, S; Peleš, Ž; Perić, N. Adaptivno i optimalno upravljanje istosmjernim elektromotornim pogonima s tiristorskim usmjerivačem, Zbornik radova 32. godišnjeg skupa JUREMA, Prvi simpozij o upravljanim elektromotornim pogonima, sv. 2, str. 179-184, Tuheljske toplice, 1987.
159. Crnošija, P; Kovačić, Z; Mihalić, S; Peleš, Ž; Perić, N. Primjena mikroročunala za vremenski optimalno upravljanje istosmjernim elektromotornim pogonom, Zbornik radova 7. jugoslavenskog savjetovanja Energetska Elektronika, sv. 2, str. 38-45, Subotica, 1986.
160. Crnošija, P; Kovačić, Z; Mihalić, S; Peleš, Ž; Perić, N. Vremenski optimalno aperiodsko upravljanje brzinom vrtnje istosmjernog elektromotornog pogona, Zbornik radova 30. jugoslavenske konferencije ETAN-a, sv. 7, str. 205-212, Herceg-Novi, 1986.
161. Crnošija, P; Kovačić, Z; Mihalić, S; Perić, N; Peleš, Ž; Bazjak, V. Mikroprocesorsko upravljanje istosmjernim slijednim sistemima, Zbornik radova 31. godišnjeg skupa JUREMA, Prvi simpozij o automatima i robotima u automatizaciji procesa, sv. 2, str. 163-166, Plitvice, 1986.
162. Crnošija, P; Kovačić, Z; Škof, F; Čosić, K; Peleš, Ž; Perić, N; Bazjak, V. Microprocessor-based firing circuit for thyristor converters, Proceedings of the 5th Power Electronics Conference, vol. 4, pp. 297-304, Budapest, 1985.
163. Crnošija, P; Kovačić, Z; Mihalić, S; Škof, F; Peleš, Ž; Perić, N. Time optimal microprocessor armature current control of a thyristor-regulated direct current motor drive, Proceedings of the 14th Annual Symposium on Incremental Motion Control System and Devices, pp. 153-158, Champaign, 1985.
164. Crnošija, P; Kovačić, Z; Mihalić, S; Preložiček, I; Škof, F; Peleš, Ž; Perić, N; Perčinić, O; Bazjak, V. Mikroprocesorsko upravljanje elektromotornim pogonima u robotici, Zbornik radova 4. jugoslavenskog simpozija za primijenjenu robotiku ETAN-a, str. 155-166, Vrnjačka Banja, 1985.
165. Crnošija, P; Kirigin, J; Škof, F; Kovačić, Z; Perić, N; Perčinić, O. Mikroprocesorsko adaptivno upravljanje strujom tiristorskog usmjerivača, Zbornik radova 28. konferencije ETAN-a, sv. 4, str. 81-88, Split, 1984.
166. Crnošija, P; Kovačić, Z; Peleš, Ž; Perić, N; Čosić, K; Bazjak, V; Vasiljev, B. Mikroprocesorski regulator struje tiristorskog usmjerivača, Zbornik radova 29. konferencije JUREMA, sv. 2, str. 75-78, Zagreb, 1984.

DRUGE ZNANSTVENE AKTIVNOSTI

(KRONOLOŠKI; UREDNIK ILI ČLAN UREĐIVAČKOG ODBORA ZNANSTVENE KNJIGE, DOMAĆIH I MEĐUNARODNIH ZNANSTVENIH ČASOPISA, ZBORNIK RADOVA DOMAĆIH I MEĐUNARODNIH ZNANSTVENIH SKUPOVA I DRUGO)

1. Urednici: Crneković, M; Ratković, I; Medvedec, N; Kovačić, Z; Antonić, D. CROBOT - zbornik znanstvenih i stručnih radova iz robotike, Hrvatsko društvo za robotiku, ISBN 953-97724-0-0, 1998.
2. Urednici: Kovačić, Z., Kyriakopoulos, K.; CD-ROM Proceedings of the 9th Mediterranean Conference on Control and Automation, Dubrovnik, ISBN: 953-6037-35-1, 2001.
3. Urednik: Kovačić, Z.; CD-ROM Proceedings of the 15th Mediterranean Conference on Control and Automation, Atena, ISBN: 978-960-254-664-2, 2007.

POZNAVANJE RADA NA RAČUNALU

Rad sa svim standardnim Windows aplikacijama, Matlab, programiranje u assembleru, web alati, Latex

OSTALE VAŽNE VJEŠTINE I KOMPETENCIJE

Projektiranje sustava automatskog upravljanja, projektiranje robotičkih sustava, projektiranje mikroprocesorskih sustava upravljanja, programiranje u assembleru.

Vozač B kategorije

DODATNI PODATCI I NAPOMENE


OSOBNI PODACI

Ime i prezime	Božidar Matijević
Status	Redoviti profesor
Obrazovanje, Institucija	Doktor tehničkih znanosti, Fakultet strojarstva i brodogradnje, Sveučilište u Zagrebu.
Adresa	Ivana Lučića 1, 10000 Zagreb
Telefon	+385
Fax	+385
E-mail	bozidar.matijevic@fsb.hr
Osobna web stranica	www.fsb.hr
Državljanstvo	
Datum i mjesto rođenja	
Matični broj znanstvenika	171386

RADNO ISKUSTVO

Datum (od – do)	14. 06. 1984. – 15. 02. 1989.
Institucija	Tvornica "Nikola Tesla", Zagreb
Radno mjesto	Konstruktor alata i naprava, tehnolog toplinske obrade
Područje rada	Konstrukcija, Toplinska obrada
Datum (od – do)	15. 02. 1989. –
Institucija	Fakultet strojarstva i brodogradnje, Zagreb
Radno mjesto	Asistent do redoviti profesor
Područje rada	nastava, znanstveni rad u području toplinske obrade i inženjerstva površina, suradnja s gospodarstvom

OBRAZOVANJE I OSPOBLJAVANJE

Datum	1975. – 1979.
Mjesto	Zavidovići, BiH
Institucija	Strojarska tehničke škola
Titula	Strojarski tehničar
Datum	1979.-1984.
Mjesto	Zagreb
Institucija	Fakultet strojarstva i brodogradnje
Titula	Dipl. Ing. strojarstva
Datum	1988.-1992.
Mjesto	Zagreb
Institucija	Fakultet strojarstva i brodogradnje
Titula	Magistar znanosti, znanstveno područje strojarstvo
Datum	07. 10. 1997.
Mjesto	Zagreb
Institucija	Fakultet strojarstva i brodogradnje
Titula	Doktor tehničkih znanosti, znanstveno polje strojarstvo

Godina	1993.
Mjesto	Aachen, Germany
Institucija	Fraunhofer Institut für Lasertechnik
Tema osposobljavanja	Primjena LASER-a u strojogradnji- EUROLASER ACADEMY
Godina	1994.
Mjesto	Cambridge, Liverpool University, AEA- Oxford, Engleska
Institucija	TWI- Cambridge, Liverpool University, AEA- Oxford
Tema osposobljavanja	Primjena LASER-a u strojogradnji- EUROLASER ACADEMY
Godina	1998.
Mjesto	Zagreb, Ljubljana- Slovenija, Tvente - Nizozemska
Institucija	GEA College- Ljubljana, Tvente University- Nizozemska
Tema osposobljavanja	Učitelj/Trener poduzetništva
Godina	2004.
Mjesto	Mannheim, Njemačka
Institucija	Durferrit GmbH
Tema osposobljavanja	Seminar: Nitiranje u solnoj kupci TENIFER® postupkom

JEZICI

Materinski jezik	Hrvatski				
Ostali jezici	RAZUMIJEVANJE		GOVOR		PISANJE
	Slušanje	Čitanje	Govorna interakcija	Govorna produkcija	
Engleski jezik	B2	B2	B2	B2	B2
Njemački jezik	B2	B2	B1	B1	B1

Stupnjevi: A1/2: Temeljni korisnik - B1/B2: Samostalni korisnik - C1/C2 Iskusni korisnik

ZNANSTVENI I DRUGI PROJEKTI

1. Znanstveni projekt No. 2-08-182: "Optimiranje integrirane proizvodnje"; istraživač, Ministarstvo znanosti i tehnologije RH; 1991.—1995.
2. Znanstveni projekt No. 120-044: "Toplinsko modificiranje površinskih slojeva metala"; istraživač, Ministarstvo znanosti i tehnologije RH; 1997.- 2001.
3. Bilateralni program Hrvatske i Slovenije PHARE: EU1565-SUBLATO: "Surfacing of benking tools", na projektu "Razvoj višeslojnih prevlaka na alatnim čelicima", istraživač, Republika Slovenija; 2005. – 2007.
4. Scientific project No. 120-1201833-1791: "Inženjerstvo površina u proizvodnji konstrukcijskih dijelova i alata"; istraživač, Ministrstvo znanosti obrazovanja i sporta RH, 2007. – 2014.
5. Tehnološki projekt: "Difuzijsko prevlačenje alata", istraživač, Ministarstvo znanosti i tehnologije RH, 2004.- 2006.
6. Znanstveni projekt No.120-1252973-1814: " Difuzijsko modificiranje čelika karbidnim slojem", voditelj projekta, Ministrstvo znanosti obrazovanja i sporta RH, 2007. – 2014.
7. Znanstveni projekt No. O-1861-2014 – 3535: Jačanje konkurentnosti hrvatske proizvodnje, Acronim EMS_GMRG, Hrvatska zaklade za znanost, 2014. - 2017.
8. Znanstveni EU projekt: Inženjerstvo površina u proizvodnji konstrukcijskih dijelova i alata, ARISE – Advanced Research, Innovation and technology transfer in Surface Engineering- Napredna istraživanja, inovacije i transfer tehnologije u inženjerstvu površina, Fond za ulaganje u znanost i inovacije (SIIF), 2013. - 2015.

ZNANSTVENI RADOVI

- | | |
|--|----|
| 1. Izvorni znanstveni i pregledni radovi u CC časopisima: | 5 |
| 2. Znanstveni radovi u drugim časopisima: | 22 |
| 3. Znanstveni radovi u zbornicima skupova s međunarodnom recenzijom: | 29 |

PODACI O STRUČNOM, UPRAVNOM, ORGANIZACIJSKOM I JAVNOM RADU

1. Hrvatsko društvo za toplinsku obradu i inženjerstvo površina, 1989.-
2. Hrvatsko društvo za materijale i tribologiju, 1992.-
3. Hrvatska udruga inženjera Fakulteta strojarstva i brodogradnje AMAC FSB, -
4. Austrian Society for Metallurgy and Materials (ASMET).
5. Slovenian Society for Heat Treatment (SSHT)

POZNAVANJE RADA NA RAČUNALU

- iskusni korisnik Microsoft Office
- iskusni korisnik Mathcad
- osnovno znanje: Visual Basic

DRUGE VJEŠTINE I KOMPETENCIJE

I. Patenti

1. Matijević, B., Šagi, G.: Uređaj za višestruko izbacivanje antibiogram tableta u svrhu izade antibiograma, P 1642/88
2. Stupnišek M.; Matijević, B.: *Duplex postupak stvaranja tvrdih karbidnih slojeva na metalnim materijalima*, P20000916, Hrvatski patentni glasnik 3 (2005)
3. Stupnišek M.; Matijević, B.: *Duplex Process of Diffusion Forming of Hard Carbide Layers on Metallic Materials*, Euro patent br. WO02053793
4. Stupnišek M., Matijević B.: Prihvaćen patent P20100411A: Postupak modificiranja površina djelova alata za tlačno lijevanje lakih metala i legura, HR P20100411 A2, Hrvatski patentni glasnik 1 (2012)

II. Vozačka dozvola

1. Vozačka dozvola A i B kategorija

Životopis

Osobni podaci

Ime/Prezime **Nikola Dmitrović**
Adresa(e) Prebivalište:
Telefonski broj(evi) +385 +385 913151506 (službeni)
E-mail ndmitrovic@mioc.hr;
Državljanstvo
Datum rođenja
Spol

Radno iskustvo

Datumi veljača 2021. – do danas
Zanimanje ili radno mjesto ravnatelj
Naziv i adresa poslodavca XV. gimnazija, Jordanovac 8., Zagreb
Datumi rujan 2004. – do veljača 2021.
Zanimanje ili radno mjesto nastavnik informatike
Naziv i adresa poslodavca XV. gimnazija, Jordanovac 8., Zagreb
Datumi travanj 2003. – siječanj 2005.
Zanimanje ili radno mjesto nastavnik matematike i informatike
Naziv i adresa poslodavca PSEŠ "INOVA", Folnegovićeve 10., Zagreb

Obrazovanje i osposobljavanje
Datumi diplomirao u lipnju 2004.
Naziv dodijeljene kvalifikacije / zvanja profesor matematike i informatike
Naziv i vrsta ustanove pružatelja obrazovanja i osposobljavanja Prirodoslovno-matematički fakultet, Matematički odjel, Sveučilište u Zagrebu

Osobne vještine i kompetencije

Materinski jezik Hrvatski jezik
Drugi jezik(ci) Engleski jezik

Samoprocjena
Europska razina (*)

jezik

Razumijevanje		Govor		Pisanje
Slušanje	Čitanje	Govorna interakcija	Govorna produkcija	
B2 Samostalni korisnik	B2 Samostalni korisnik	B1 Samostalni korisnik	B1 Samostalni korisnik	B1 Samostalni korisnik

Društvene vještine i kompetencije

Organizacijske vještine i kompetencije

- komunikativan
- sklon timskom radu
- logičan, organiziran
- voditelj informatičkih učionica XV. gimnazije
 - o školska godina 2008./2009.
- satničar XV. gimnazije
 - o školska godina 2007./2008.
 - o od školske godine 2011./2012. do danas
- voditelj nastave u XV. gimnaziji
 - o od rujna 2014. - do danas
- voditelj natjecateljskih timova iz informatike XV. gimnazije
 - o od rujna 2008. - do danas
- koordinator provedbe Javnih poziva za organizaciju višednevne izvanučioničke nastave u XV. gimnaziji
- član Državnog povjerenstva za provedbu natjecanja iz informatike
 - o od rujna 2009. - do danas
- voditelj Kampa mladih informatičara Hrvatske za Hrvatski savez informatičara
 - o 2016., 2017., 2018., 2019. godine
- voditelj Zimske škole informatike za Hrvatski savez informatičara
 - o 2020. i 2021.

Računalne vještine i kompetencije

- položen ECDL-osnovni program (2005.)
- napredna uporaba MS Office paketa
- poznavanje programskih jezika (Pascal, C++, Java, Python)

Napredovanja u struci

- promoviran u zvanje profesor-savjetnik, studeni 2016.
- promoviran u zvanje profesor-mentor, studeni 2011.

Stručna usavršavanja

- Konferencija „Izvršnost u obrazovanju – konferencija za ravnatelje škole“, Algebra, rujna 2019.
- sudjelovanje u projektu e-Škole
- Regional Workshop: "From talent to medal", Zagreb, od 7. do 9. prosinca 2019.
- Škola za život - uvođenje novog kurikulumu informatike (26 sati), siječanj – kolovoz 2018.
- Savjetovanje „Računalo u školi“, 2005., 2006., 2008., 2010., 2013., 2014.;
- Info@EduIII - Informatika u obrazovanju III 2014.
- Info@Edu IX online
- Metodičke radionice u okviru projekta „Matematika između realnog i virtualnog“
- Projekt kvalitetna škola, 2004.;
- županijska stručna vijeća nastavnika informatike Grada Zagreba, kontinuirano;

Razredništvo

- C razred, 2011./2012. - 2014./2015.
- F razred, 2015./2016.
- G razred, 2016./2017. - 2017./2018.

Voditelj
natjecateljskih
timova

- voditelj HONI natjecanja u XV. gimnaziji
 - o od 2005. - do danas
- TopCoder tim XV. gimnazije
 - o Chicago 2008.;
- ACSL tim XV. gimnazije
 - o Washington 2008.;
 - o Raleigh, NC, 2013.;
 - o Denver 2014.;
 - o Orlando 2015.
 - o Boston 2016.
 - o Los Angeles 2017.
 - o New York 2020.
- ITI 2011, hrvatski tim, Shumen, Bugarska;
- CEOI, odgovorni voditelj hrvatskog tima
 - o 24. srednjoeuropska informatička olimpijada, Ljubljana 2017.
- eJOI, odgovorni voditelj hrvatskog tima
 - o 1. europska juniorska informatička olimpijada, Sofija 2017.
 - o 2. europska juniorska informatička olimpijada, Innopolis 2018.
 - o 3. europska juniorska informatička olimpijada, Ljubljana 2019.
 - o 4. europska juniorska informatička olimpijada, Tbilisi 2020. (online)
- RMI, odgovorni voditelj hrvatskog tima
 - o Romanian Master of Informatics, Bukurešt 2019.
 - o Romanian Master of Informatics, Bukurešt 2020. (online)
- Copernicus Hackathon - voditelj timova „MIOC 1“ i „MIOC 2“, listopad 2019.
- HT Hack it! Hackathon 2017 - voditelj tima MIOC
- HT Hackathon Hack it! 2018 - voditelj tima MIOC 2.0
- mentor osvajačima medalja na međunarodnim olimpijadama iz informatike
- mentor mnoštvu državnih prvaka na natjecanjima iz informatike
- dobitnik desetak Oskara znanja
- popis natjecatelja i osvojenih medalja dostupan na Internetu
- član Državnog povjerenstva za provedbu natjecanja iz informatike
 - o od 2009. - do danas
- sastavljač zadataka u kategoriji Primjena algoritama OŠ
 - o od 2009. - do danas
- voditelj provedbe natjecanja u kategoriji Primjena algoritama OŠ
 - o od 2010. - do danas

Mentor
natjecateljima

Državno
povjerenstvo za
provedbu natjecanja
iz informatike

Udžbenici i skripte

- Dmitrović, Kurdija, *Algoritmi u Pythonu*, Školska knjiga, kolovoz, 2019.
- Galešev, Dmitrović, Vlahović, Kager, Lučić, *Informatika 1*, udžbenik iz informatike za 1. razred općih i prirodoslovno-matematičkih gimnazija te 2. razred klasičnih i jezičnih gimnazija, Udžbenik.hr/Sysprint, 1. izdanje, 2019.
- Dmitrović, Grabusin, Bujanović, *Informatika 2*, udžbenik iz informatike za 2. razred prirodoslovno-matematičkih i prirodoslovnih gimnazija, Udžbenik.hr/Sysprint, 1. izdanje, 2020.
- Dmitrović, Grabusin, Bujanović, Miletić, Kager, *Informatika 3*, udžbenik iz informatike za 3. razred prirodoslovno-matematičkih gimnazija, Udžbenik.hr/Sysprint, 1. izdanje, 2020.
- N. Dmitrović, S. Grabusin, Z. Bujanović: *Informatika 2*, Sysprint, 2014., odobreni udžbenik za nastavu informatike u prirodoslovno-matematičkoj gimnaziji
- N. Dmitrović, S. Grabusin, Z. Bujanović, Lj. Miletić: *Informatika 3*, Sysprint, 2015., udžbenik iz informatike za 3. razred prirodoslovno-matematičkih gimnazija (odobrenje od AZOO-a)
- V. Galešev, P. Brođanac, N. Dmitrović, M. Korać, G. Sokol, S. Babić, Z. Soldo, D. Kovač: *Informatika i računalstvo*, udžbenik informatike i računalstva za srednje škole i gimnazije
- autor skripte *Programski jezik Python*, HSIN, studeni 2011.;

Nagrade i priznanja

- dobitnik „Plakete Informatika“ za 2012. godinu Hrvatskog informatičkog zbora;
- dobitnik Državne nagrade tehničke kulture “Faust Vrančić” za 2014. godinu;
- dobitnik nagrade MZO za jednog od najuspješnijih odgojno-obrazovnih radnika školske godine 2019./2020.

Radne skupine, odbori

- član Upravnog odbora Zaklade MIOC Alumni
- član radne skupine AZOO za izradu kriterija nagrađivanja učenika za iznimna postignuća na natjecanjima iz znanja i vještina, 2012.
- član radne skupine MZOS-a za izradu Pravilnika o radu s darovitim učenicima, 2012.
- član Odbora za dodjelu Nagrade Faust Vrančić, od 2017. – do danas .

Mentor studentima

- PMF Matematički odsjek
 - o od školske godine 2012./2013.- do danas
- PMF Fizički odsjek
 - o školske godine 2019./2020.

Suradnja s
Hrvatskim savezom
informatičara
(HSIN)

- voditelj radionica na Kampu mladih informatičara
 - o Zadar 2007., Krk 2008., Krk 2009., Krk 2010., Krk 2011., Krk 2012., Krk 2013., Krk 2014. Krk 2015., Krk 2016., Krk 2017., Krk 2018., Krk 2019.
- voditelj radionica na Zimskoj školi informatike
 - o Krapina 2011.
- voditelj Kampa mladih informatičara Hrvatske za Hrvatski savez informatičara
 - o Krk 2016., Krk 2017., Krk 2018., Krk 2019. godine
- voditelj Zimske škole informatike za Hrvatski savez informatičara
 - o Zagreb 2020. i Zagreb 2021.
- Juniorska hrvatska informatička olimpijada
 - o član Znanstvenog povjerenstva JHIO 2013.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva JHIO 2014.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva JHIO 2015.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva JHIO 2016.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva JHIO 2017.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva JHIO 2018.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva JHIO 2019.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva JHIO 2020.
- Juniorske izborne pripreme
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva Juniorskih izbornih priprema 2018.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva Juniorskih izbornih priprema 2019.
 - o predsjednik Znanstvenog povjerenstva Juniorskih izbornih priprema 2020.
- Srednjoeuropsko studentsko ACM natjecanje (CERC)
 - o program kordinator, CERC-a 2015.
 - o program kordinator, CERC-a 2016.
 - o program kordinator, CERC-a 2017.
- Organizator i moderator tribine "(P)ostani programerka!", 3. siječnja 2020., XV. gimnazija i HSIN
- Europski tjedan programiranja
 - o organizator i predavač od 2014. – do danas
- Programski jezik Java kroz implementaciju algoritama iz biologije, 10./11.
- Androidna kemija, školska godina 2011./2012.
- Kriptografija, školska godina 2011./2012.
- Life of Pi, školska godina 2012./2013.
- Phenomatika, školska godina 2012./2013.
- Fascinacija brojem Pi, školska godina 2014./2015.
- Magija brojeva, školska godina 2015./2016. – 2016./2017.
- Matematičko programiranje, školska godina 2017./2018.
- Male tajne velikih podataka, školska godina 2019./2020.

Projekt za darovite
učenike XV.
gimnazije – mentor
na projektima

Predavanja

- voditelj stručnog skupa za učitelje informatike osnovnih škola Varaždinske, Krapinsko-Zagorske i Zagrebačke županije, tema: Rad s darovitim učenicima - primjeri metodičkog pristupa pripremi učenika osnovnih škola za natjecanja iz informatike, Zagreb, siječanj 2014.
- voditelj stručnog skupa za učitelje informatike osnovnih i srednjih škola Splitsko-dalmatinske županije, tema: Rad s darovitim učenicima - primjeri metodičkog pristupa pripremi učenika osnovnih škola za natjecanja iz informatike, Split, kolovoz 2014.
- voditelj dvodnevne radionice za studente 5. godine PMF-a Split, tema: Programski jezik Python i rad s natjecateljima i darovitim učenicima
- predavanje na stručnom skupu Info@EduIII - Informatika u obrazovanju, tema: Rad s darovitim učenicima, travanj 2014.
- predavanje na stručnom skupu Računalo u školi XVII, tema: Python - primjeri iz prakse, rujanj 2013.
- predavanje na stručnom skupu Računalo u školi XVIII, tema: Liste u Pythonu za početnike i za napredne, rujanj 2014.
- predavanje na Županijskom stručnom vijeću informatike/računalstva za nastavnike srednjih škola Bjelovarsko - bilogorske županije, tema: Rad s darovitim učenicima, travanj 2014.
- predavanje na Županijskom stručnom vijeću informatike/računalstva za nastavnike srednjih škola Zagrebačke županije, tema: Natjecanja iz informatike, studeni 2015.
- Vikend radionica za nastavnike i profesore informatike Ličko-senjske županije, Kraljevica, veljača 2017.
- Vikend radionica za nastavnike i profesore informatike četiri primorske županije (Zadarske, Šibensko-kninske, Splitsko-dalmatinske i Dubrovačko-neretvanske), Kraljevica, listopad 2018.
- predavač na radionicama u sklopu Europskog tjedna programiranja u organizaciji Hrvatskog saveza informatičara
 - o „Priprema pozor programiraj“, listopad 2014.
 - o „Programiraj i ti“, listopad 2015.
 - o „Programirajuje?“, listopad 2016.
 - o „Razmišljam i programiram“, listopad 2017.
 - o „Uvod u natjecateljsko programiranje“, listopad 2018.
 - o „Razmišljam i programiram“, listopad 2019.
 - o „Python za znatiželjne“, listopad 2020. (online)
- sudjelovanje na predavanju „Sedam predavača za sedam diplomskih studija“ u organizaciji udruge eSTUDENT, svibanj 2012.
- Kako planirati nastavni sat s temom Kako odabrati računalo?, lipanj 2018., ŽSV
- Izborna, fakultativna te dodatna nastava i računalno razmišljanje, svibanj 2017., ŽSV
- sudjelovanje na panelu „Znanje je in: Cool je biti pametan“, 5. konferencija „Bolje obrazovanje, bolja Hrvatska“ u organizaciji 24. sata, listopad 2019.
- brojni nastupi u medijima u svrhu promocije XV. gimnazije

Ostalo

Vozačka dozvola

Potpis

B kategorija



Curriculum vitae

OSOBNE INFORMACIJE

Prezime / Ime **Pavelin Dragan**
Adresa Iločka 11, 21000 Split, Republika Hrvatska
E-mail dpavelin@pomsk.hr
Telefonski broj mob:
Broj faksa
Državljanstvo
Datum rođenja

RADNO ISKUSTVO

Datumi 1991. =>
Zanimanje ili radno mjesto Ravnatelj (Pomorska škola, Split)
Glavni poslovi i odgovornosti Profesor strojarske skupine predmeta (1991.- 2009.);
Voditelj strukovno vijeća (od 2000.-2007.);
Voditelj odjela Brodstrojarsstva (2003.-2008.)
Ravnatelj Pomorske škole (od 2009. =>);

Ime i adresa poslodavca Pomorska škola , Zrinsko-frankopanska 36, 21000 Split, Republika Hrvatska
Vrsta djelatnosti ili sektor Srednjoškolsko obrazovanje
Datumi 1984.-1990.
Zanimanje ili radno mjesto Inženjer
Glavni poslovi i odgovornosti Voditelj službe za hidrauliku, pneumatiku i podmazivanje;
Voditelj tekućeg održavanja postrojenja i godišnjeg remonta istog
Odgovoran za strojarski dio montaže novog pogona
Kordinator svih službi /učesnika montaže pogona

Ime i adresa poslodavca "Jugovini", Kaštel Sućurac, Hrvatska

OBRAZOVANJE I OSPOSOBLJAVANJE

Datumi 24.01. 1991.
Naziv dodijeljene kvalifikacije Diplomirani inženjer pomorskog prometa, brodstrojarski smjer
Glavni predmeti / stečene profesionalne vještine Pomorski promet, brodstrojarski smjer
Ime i vrsta organizacije pružatelja obrazovanja i osposobljavanja Pomorski fakultet u Dubrovniku, studij u Splitu, brodstrojarsko usmjerenje

OSOBNJE VJEŠTINE

Materinski jezik(ci)	Hrvatski jezik				
Drugi jezik(ci)	Engleski jezik, talijanski jezik				
Samoprocjena	Razumijevanje		Govor		Pisanje
	Slušanje	Čitanje	Govorna interakcija	Govorna produkcija	
	B1	B1	B1	B1	B1
Komunikacijske vještine	Dobre komunikacijske vještine stečene tijekom rada na mjestu voditelja i koordinatora pogona u tvrtci „Jugoviniil“ (zaposlenici svih profila), radom u nastavi (usklađivanje rada s učenicima i kolegama) što je doprinijelo razvijanju sposobnosti izbora kvalitetnog tima ljudi, te motivacije istih (i kao ravnatelj i suradnik) na timski rad i zajedništvo.				
Društvene vještine i kompetencije	Sposobnost timskog rada, vještina usmene i pismene komunikacije. Izbjegavanje konfliktnih situacija (temeljitim promišljanjem uz uvažavanje svih aktera), te nepodložnost neproverenim informacijama. Koristim svaku priliku za samoobrazovanje te potičem sve djelatnike da učestvuju na svim objavljenim seminarima, radionicama, predavanjima, kao i stručnim usavršavanjima.				
Organizacijske vještine i kompetencije	<p>U Pomorskoj školi u Splitu osim ravnateljske djelatnosti sam :</p> <ul style="list-style-type: none"> - Bio član tima za uvođenje sustava kvalitete; - Predavao nekoliko predmeta unutar strojarke skupine predmeta; - Voditelj BS usmjerenja (pet godina); - Voditelj strukovnog vijeća (sedam godina); - Profesor mentor (2009.); - Pripremio tematsku-izložbu (otvorenu za javnost) za prezentaciju brodstrojarskog i nautičkog usmjerenja; - Pripremao natjecanja na državnoj razini, strojarskih zanimanja; - Sudjelovao u radu povjerenstva, na državnoj razini, za natjecanje strojarskih zanimanja; - Sudjelovao u izradi nastavnog plana i programa za ribarsko- nautičkog tehničara (za tri nastavna predmeta); - Organizirao provođenje nadzora EMSA-e. - Član komisije za dodjelu „Nagrade Ivan Filipović“ za značajna ostvarenja u odgojno-obrazovnoj djelatnosti za razdoblje od 2016. do 2019. godine. - Član stručnog povjerenstva za pripremu i provedbu postupka javnog natječaja za dodjelu stipendija studentima i učenicima srednjih pomorskih škola i fakulteta temeljem odluke Ministarstva mora, prometa i Infrastrukture za razdoblje od 2016. do 2020. godine. <p>Organizacijske vještine i kompetencije dolaze do izražaja kroz zajednički trud u okviru nastavnog i pedagoškog procesa timskog rada učenika, profesora i stručnih suradnika</p>				

Ostale vještine	<ul style="list-style-type: none"> - Završen tečaj za rad na brodstrojarskom simulatoru Instructor Training Course for Engine Room Simulator - Tečaj za interne auditore - Internal Auditor za ISO 9001 (BVQI); - Završen tečaj ECDL-a; - Seminar za koordinate i nositelje školskih preventivnih programa; - Seminar o upotrebi računala u vođenju procesa obrade materijala; - Seminar iz upoznavanja didaktičko- metodičkih sredstava i opreme strukovnih programa; - Stručni skup nastavnika multiplikatora za primjenu nacionalnog programa; - Obrazovanja za ljudska prava; - Redovit na svim oblicima stručnog usavršavanja; - Program temeljne sigurnosti na brodu – D2 STCW A – VI/1; - Osposobljenost za upravljanje gašenjem požara – D12 STCW VI/3; - Osposobljenosti za rukovanje brodicom za spašavanje i spasilačkom brodicom osim brze spasilačke brodice -D17 STCW VI/2-1; - Osposobljenost za pružanje medicinske prve pomoći-D19 STCW.
Računalne vještine i kompetencije	Napredan korisnik Microsoft Office Word, Excel i Power Point, Interneta, Baza podataka- Položio ECDL (svih sedam modula)
Vozačka dozvola	B kategorija

DODATNE INFORMACIJE

EU Projekti	<ul style="list-style-type: none"> - IPA projekta Europske Unije "Modifikacija postojećih kurikuluma uvođenjem novih tehnologija" (2010.-2011.); - Projekt Europske unije: SN4SD-Suvremena nastava za suvremeno društvo (UP.03.2.2.03.0163), projekt je financiran iz Europskog socijalnog fonda u financijskom razdoblju 2014. – 2020.; - Europski projekt Comenius; - Europski projekt Erasmus + (šest Erasmus); - BLUE KEP – BLUE Knowledge Exchange Program and integration of education systems.
-------------	--

Projekti Škole

- Nabavka simulatori cjelokupne strojarnice po zadnjim međunarodnim standardima; (vlastitim sredstvima, vrijednost projekta je oko 270.000kn);
 - Opremanje brodstrojarskog kabineta; (podričje hidraulike, pneumatike, pomoćnih strojeva, elektrotehnike, PLC-a iz IPA projekta);
 - Nabavka kidalice za ispitivanje materijala (projekat sa županijom);
 - Nabavka novog i nadogradnja postojećeg GMDSS GOC simulatora (za povećavanje sigurnosti plovidbe na otvorenom moru); (vlastitim sredstvima, vrijednost projekta je oko 300.000kn);
 - Uređenje školske knjižnice, moderno opremljena sa pratećom multimedijском opremom, (vlastitim sredstvima, a procijenjena vrijednost projekta je oko 220.000kn);
 - Opremanje nautičkog simulatora TRANSAS - NTpro 5000 (Ovaj projekt uključuje nadogradnju programske podrške (softwera) simulatora na važeću inačicu simulatora Transas NTPro 5000, vrijednost projekta je oko 570.000kn).
 - Uređenje niz učionica sa interaktivnim „pametnim“ pločama, „pametnim“ ekranima.
- U 30 godine rada u Pomorskoj školi učestvovao sam na nizu stručnih skupova (međunarodnih i državnih), predavanja, edukacija..

Konferencije

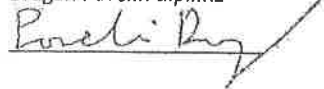
Stručni radovi:

- „Hidro-meteorološke značajke Hrvatske obale kao prednost za razvoj nautičkog turizma“ (POWA 2011.);
- „Uloga informacijske tehnologije u edukaciji pomoraca“ (POWA 2012.);
- Digitalizacija u obrazovanju pomoraca (*digitalno okruženje, alati e-učenje, obrazovanje pomoraca 2018.*).
- Digitalization in marine education, digital environment and education, knjiga grupe autora, isbn 978-953-336-533-6, redak, 2019., str. 127.
- ISO 9001: 2015 standard and its changes in relation to iso 9001: 2008 standard, models of practical training, knjiga grupe autora, isbn 978-953-336-646-3, redak, 2020., str. 207

Članstvo

- Doprdsjednik Udruge pomorskih učillšta (Pomorskih škola, Pomorskih fakulteta i ustanova za izobrazbu odraslih);
- Predsjednik odbojkaškog kluba "Split" (2015./2017.).

Dragan Pavelin dipl.inž



Prof. dr. sc. Ante Markotić

Predmet: Životopis

Diplomirao, magistrirao i doktorirao na Metalurškom fakultetu Sveučilišta u Zagrebu. Imao je izuzetnu pravilnu sveučilišnu karijeru, tako da je nakon izbora u zvanje asistenta vrlo brzo izabran u zvanje docenta 1974.; izvanrednog profesora 1977.; redovitog profesora 1985., a za redovitog profesora u trajnom zvanju 1997. Znanstveno-istraživački i stručni rad kao i nastavna djelatnost usmjerena je na područje tehničkih znanosti, odnosno metalurgije.

Vodio je izradu većeg broja elaborata, studija i projekata iz područja metalurgije, uključujući projekte za gospodarske subjekte te izradu različitih strategija iz područja metalurgije za potrebe Vlade Republike Hrvatske.

Objavio je preko 140 znanstvenih i stručnih radova u časopisima i zbornicima konferencija, odnosno skupova u zemlji i inozemstvu.

Obnašao je, u više navrata, dužnost koordinatora Zavoda i prodekana fakulteta, a dužnost dekana Metalurškog fakulteta obnašao je od 1997. do 2001. godine.

Bio je osnivač Veleučilišta u Sisku i vršitelj dužnosti prvog dekana. Osim na matičnom fakultetu predavao je na nizu studija metalurgije u zemlji i inozemstvu.

Bio je urednik područja – Metalurgija (i koautor priloga) u Leksikografskom zavodu „Miroslav Krleža“ za Tehničku i opću enciklopediju.

Redoviti je član Akademije tehničkih znanosti Hrvatske.

Primio je više odličja, nagrada i priznanja, a posebno dva odlikovanja Predsjednika Republike Hrvatske – Reda Danice hrvatske s likom Blaža Lorkovića (za gospodarstvo 1998.) te likom Nikole Tesle za promidžbu inovacija i ugleda Republike Hrvatske u inozemstvu (2011.). Nositelj je i Državne nagrade tehničke kulture Faust Vrančić za životno djelo.

Član je više uglednih međunarodnih i domaćih stručnih društava i asocijacija.

Bio je predsjednik Narodne tehnike Hrvatske, odnosno Hrvatske zajednice tehničke kulture od 1990. do 2015.

Osnivač je prijedloga za uvođenje Državne nagrade tehničke kulture Faust Vrančić, član Odbora za dodjelu nagrade u više navrata i predsjednik spomenutog Odbora u dva mandata.

Profesor je emeritus Akademije tehničkih znanosti Hrvatske i počasni predsjednik Hrvatske zajednice tehničke kulture.